

### Algorithmus 5.17: Netzwerk Simplex Algorithmus für MCFP

(Input) Netzwerk  $(N, A; \underline{b}; \underline{0}, \underline{u}, \underline{c})$ ,  $G = (N, A)$  zusammenhängender Digraph,  
zulässiger Basisfluss  $\underline{x}$  und duale Basislösung  $\underline{\pi}$  bezüglich  $A_B, A_L$  und  $A_U$ .

(1) **Optimalitätstest:**

Bestimme  $\bar{c}_{ij} = c_{ij} - \pi_i + \pi_j \quad \forall (i, j) \notin A_B$ .  
Falls  $\bar{c}_{ij} \geq 0 \quad \forall (i, j) \in A_L$  und  $\bar{c}_{ij} \leq 0 \quad \forall (i, j) \in A_U$   
(STOP),  $\underline{x}$  ist ein optimaler Fluss für MCFP.

- (2) Wähle  $a_s = (p, q) \in A_L$  mit  $\bar{c}_{pq} < 0$  und finde eine Orientierung von  $C_{a_s}$ , so dass  $a_s \in C_{a_s}^+$  oder  
wähle  $a_s = (p, q) \in A_U$  mit  $\bar{c}_{pq} > 0$  und finde eine Orientierung von  $C_{a_s}$  so dass  $a_s \in C_{a_s}^-$ .

(3) **Flussveränderung:**

$$\begin{aligned}\delta_1 &= u_{pq}, \\ \delta_2 &= \min\{x_{ij} : (i, j) \in C_{a_s}^-\}, \\ \delta_3 &= \min\{u_{ij} - x_{ij} : (i, j) \in C_{a_s}^+\}, \\ \delta &= \min\{\delta_1, \delta_2, \delta_3\}, \\ x_{ij} &:= \begin{cases} x_{ij} + \delta & \text{falls } (i, j) \in C_{a_s}^+, \\ x_{ij} - \delta & \text{falls } (i, j) \in C_{a_s}^-, \\ x_{ij} & \text{sonst.} \end{cases}\end{aligned}$$

(4) **Veränderung von  $A_B, A_L, A_U$ :**

Sei  $a_r$  eine Kante, in der das Minimum bei der Bestimmung von  $\delta$  angenommen wird.  
Aktualisiere  $A_B, A_L$  und  $A_U$  anhand der folgenden Tabelle (ein \* bedeutet, dass keine Veränderung notwendig ist):

	Veränderung von		
	$A_B$	$A_L$	$A_U$
falls			
$a_s = (p, q) \in A_L$			
$\delta = \delta_1$	*	$A_L \setminus a_s$	$A_U + a_s$
$\delta = \delta_2$	$A_B \setminus a_r + a_s$	$A_L \setminus a_s + a_r$	*
$\delta = \delta_3 < \delta_1$	$A_B \setminus a_r + a_s$	$A_L \setminus a_s$	$A_U + a_r$
$a_s = (p, q) \in A_U$			
$\delta = \delta_1$	*	$A_L + a_s$	$A_U \setminus a_s$
$\delta = \delta_2 < \delta_1$	$A_B \setminus a_r + a_s$	$A_L + a_r$	$A_U \setminus a_s$
$\delta = \delta_3$	$A_B \setminus a_r + a_s$	*	$A_U \setminus a_s + a_r$

(5) **Veränderung von  $\underline{\pi}$ :**

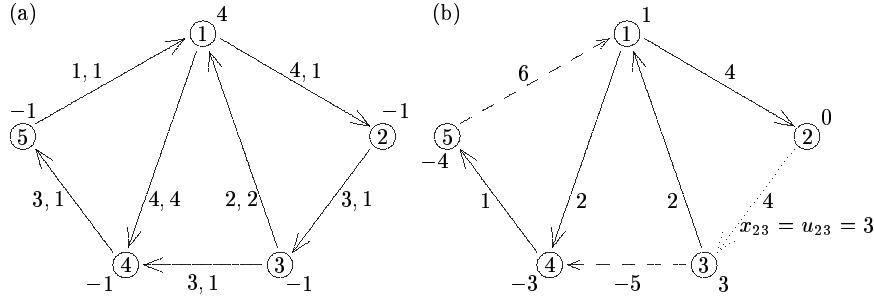
Falls  $a_s \neq a_r$ , sei  $Q_{a_r} = (X, \bar{X})$  der durch  $a_s$  und  $a_r$  definierte Schnitt von  $T_B$  und setze

$$\pi_i := \begin{cases} \pi_i & i \in X \\ \pi_i + \bar{c}_{pq} & \text{falls } i \in \bar{X} \text{ und } p \in \bar{X}, q \in X \\ \pi_i - \bar{c}_{pq} & i \in \bar{X} \text{ und } p \in X, q \in \bar{X}. \end{cases}$$

Goto Step (1).

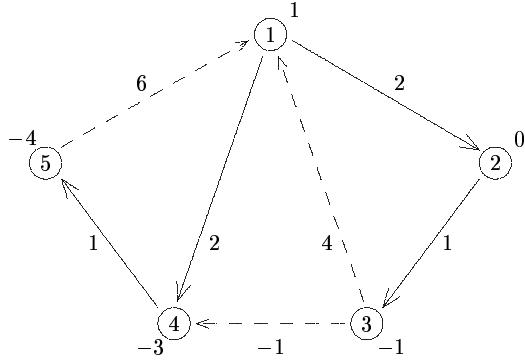
### Beispiel 5.18:

Gegeben sei das Netzwerk aus Teil (a) der folgenden Abbildung mit Kantenkoeffizienten  $u_{ij}, c_{ij}$  und Bedarf / Überschuss  $b(i)$ . Teil (b) der Abbildung zeigt einen zulässigen Basisfluss  $\underline{x}$ , der als Startlösung verwendet werden kann:  $A_B$  (durchgezogene Linien) mit  $x_{ij}$ ;  $A_U$  ( gepunktete Linien) und  $A_L$  (gestrichelte Linien) mit  $\bar{c}_{ij}$ , sowie Knotenpotentiale  $\pi_i$ . OBdA sei Knoten 2 die Wurzel von  $T_B$ .



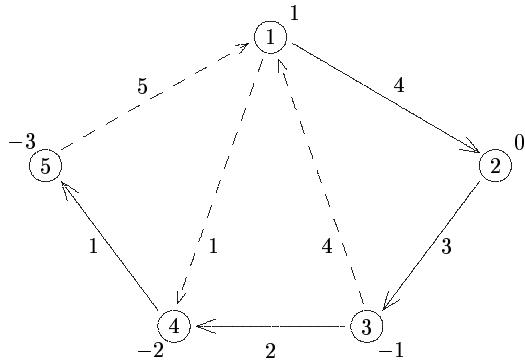
Iteration 1:  $a_s = (2, 3) \in A_U$ ,  
 $C_{a_s} = (1, 3, 2, 1)$  mit  $C_{a_s}^+ = \emptyset$ ,  $C_{a_s}^- = \{(3, 1), (2, 3), (1, 2)\}$ ,  
 $\delta = \delta_2 = x_{31} = 2$ .

Das neue  $T_B$ -Netzwerk ist in der folgenden Abbildung dargestellt:



Iteration 2:  $a_s = (3, 4) \in A_L$ ,  
 $C_{a_s} = (1, 2, 3, 4, 1)$  mit  $C_{a_s}^+ = \{(1, 2), (2, 3), (3, 4)\}$ ,  $C_{a_s}^- = \{(1, 4)\}$ ,  
 $\delta = \delta_2 = \delta_3 = 2$ .  
Wähle  $a_r = (1, 4)$ .  
(Wir hätten auch  $a_r = (1, 2)$  oder  $a_r = (2, 3)$  wählen können.)

Das neue  $T_B$ -Netzwerk ist in der folgenden Abbildung dargestellt:



Iteration 3: Da alle  $\bar{c}_{ij}$  die Optimalitätsbedingung erfüllen, ist  $\underline{x}$  ein optimaler Fluss.