

§ 2 Darstellungstheorie (maximale Tori und Wurzeln)

Sei G eine Liegruppe (mit neutralem Element e), $k \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$.

Definition.

Sei E ein endlich-dimensionaler k -Vektorraum. Eine *Darstellung* von G (über k) auf E ist ein stetiger Gruppenhomomorphismus $\varrho : G \rightarrow \text{Aut}_k(E)$. Man nennt E dann auch einen G -Modul (über k) und schreibt $g \cdot v$ an Stelle von $\varrho(g)v$.

Ist ϱ injektiv, so spricht man von einer *treuen Darstellung*.

Für jede Darstellung gilt:

$$e \cdot v = v \quad \text{und} \quad g_1 \cdot (g_2 \cdot v) = (g_1 g_2) \cdot v, \quad \text{für } g_1, g_2 \in G, v \in E.$$

Die Darstellung ist genau dann *treu*, wenn gilt:

$$\text{Ist } g \cdot v = v \text{ für alle } v \in E, \text{ so ist } g = e.$$

Man kann zeigen, dass jede kompakte Liegruppe eine treue Darstellung besitzt und deshalb zu einer abgeschlossenen Untergruppe einer Matrizen­gruppe isomorph ist.

Die Äquivalenz von Darstellungen wird wie üblich definiert.

Definition.

Sei E ein komplexer G -Modul. Ein hermitesches Produkt $\langle \dots, \dots \rangle$ auf E heißt *G -invariant*, falls gilt:

$$\langle gu, gv \rangle = \langle u, v \rangle, \quad \text{für alle } g \in G.$$

Man nennt dann die zugehörige Darstellung auch eine *unitäre Darstellung*.

2.1 Satz. Sei G eine kompakte Liegruppe, $\mathcal{C}(G)$ der Raum der stetigen reellwertigen Funktionen auf G . Dann gibt es genau eine Abbildung $\mu_G : \mathcal{C}(G) \rightarrow \mathbb{R}$ mit folgenden Eigenschaften:

1. μ_G ist \mathbb{R} -linear.
2. μ_G ist monoton: Ist $f \geq 0$, so ist auch $\mu_G(f) \geq 0$.
3. μ_G ist normiert: $\mu_G(1) = 1$.
4. μ_G ist links-invariant: $\mu_G(f \circ L_g) = \mu_G(f)$ für alle $g \in G$.

Man nennt μ_G das *links-invariante Haarsche Maß* auf G , und man kann zeigen, dass $\mu_G(f \circ \varphi) = \mu_G(f)$ für jeden Liegruppen-Automorphismus φ von G gilt.

Bemerkung. Zur Konstruktion: Eine nicht-verschwindende n -Form auf $T_e(G)$ kann per Links-Translation zu einer links-invarianten nirgends verschwindenden differenzierbaren n -Form ω auf G fortgesetzt werden. Das Maß $\mu(f) := \int_G f \cdot \omega$

kann noch normiert werden. So erhält man das Haarsche Maß. Man schreibt meist $\mu_G(f) = \int_G f(g) dg$. (Details siehe [Bou3], [Hil-Ne], [Brö-tDie]).

2.2 Satz. Sei G eine kompakte Liegruppe, $\rho : G \rightarrow \text{Aut}_{\mathbb{C}}(E)$ eine endlich-dimensionale Darstellung. Dann gibt es auf E ein G -invariantes Skalarprodukt.

BEWEIS: Ist ein beliebiges Skalarprodukt $\langle \dots, \dots \rangle$ auf E gegeben, so setze man

$$\langle u, v \rangle_0 := \int_G \langle gu, gv \rangle dg.$$

Das ist das gesuchte invariante Skalarprodukt. ■

Reduzible und irreduzible G -Moduln werden wie üblich definiert, und das Schur'sche Lemma kann wörtlich übernommen werden.

Unitäre Darstellungen sind voll reduzibel. Außerdem gilt:

2.3 Satz. Jede irreduzible komplexe Darstellung einer abelschen Liegruppe ist 1-dimensional.

BEWEIS: Ist G abelsch und $\rho : G \rightarrow \text{Aut}_{\mathbb{C}}(E)$ eine Darstellung, so ist für jedes $g \in G$ die Abbildung $\rho(g) : E \rightarrow E$ ein G -Morphismus. Weil E irreduzibel ist, folgt aus dem Schur'schen Lemma, dass es zu g ein $c(g) \in \mathbb{C}$ gibt, so dass $\rho(g) = c(g) \cdot \text{id}$ ist. Aber dann ist jeder 1-dimensionale Unterraum irreduzibel. ■

Definition.

Sei E ein endlich-dimensionaler \mathbb{C} -Vektorraum und $\rho : G \rightarrow \text{GL}(E)$ eine Darstellung. Dann versteht man unter dem *Charakter* von ρ (bzw. E) die durch $\chi_E(g) := \text{Spur}(\rho(g))$ definierte Abbildung $\chi_E : G \rightarrow \mathbb{C}$.

Hier sind nun einige Bemerkungen zu machen:

- Die *Spur* $\text{Spur} : \text{End}_{\mathbb{C}}(E) \rightarrow \mathbb{C}$ ist eine lineare Abbildung, und für $f \in \text{End}_{\mathbb{C}}(E)$ und $\varphi \in \text{Aut}_{\mathbb{C}}(E)$ ist $\text{Spur}(\varphi \circ f \circ \varphi^{-1}) = \text{Spur}(f)$. Also hängt der Charakter einer Darstellung nur von der Äquivalenzklasse der Darstellung ab, und es ist $\chi_E(hgh^{-1}) = \chi_E(g)$.
- Als Zusammensetzung des stetigen Homomorphismus ρ und der Linearform Spur ist χ_E stetig.
- Weil $\text{Spur}(f_1 \oplus f_2) = \text{Spur}(f_1) + \text{Spur}(f_2)$ ist, ist $\chi_{E \oplus F}(g) = \chi_E(g) + \chi_F(g)$.
- Zu jeder linearen Abbildung $f : E \rightarrow E$ gibt es die duale Abbildung $f^* : E^* \rightarrow E^*$ mit $f^*(\lambda) := \lambda \circ f$. Wird f bezüglich einer Basis durch eine Matrix A beschrieben, so wird f^* bezüglich der dualen Basis durch A^T beschrieben. Ist $\rho : G \rightarrow \text{GL}(E)$ eine Darstellung, so kann man dies als eine Operation

von G auf E auffassen. Dadurch wird eine Darstellung $\varrho^* : G \rightarrow \text{Aut}(E^*)$ definiert, mit

$$(\varrho^*(g)\lambda)(v) := \lambda(\varrho(g^{-1})v), \text{ für } v \in E, \lambda \in E^*.$$

Man nennt ϱ^* die zu ϱ *kontragrediente* (oder *duale*) Darstellung.

Offensichtlich ist dann $\chi_{E^*}(g) = \chi_E(g^{-1})$.

- Es ist $\varrho(e) = \text{id}_E$, also $\chi_E(e) = \text{Spur}(\text{id}_E) = \dim_{\mathbb{C}}(E)$.
- Ist E ein \mathbb{C} -Vektorraum, so versteht man unter dem Raum \overline{E} die Menge E (mit der vorhandenen Struktur einer additiven abelschen Gruppe) und folgender Operation $\mu : \mathbb{C} \times E \rightarrow E$:

$$\mu(c, v) := \bar{c} \cdot v.$$

So wird \overline{E} zu einem komplexen Vektorraum.

Ist $f : E \rightarrow E$ eine \mathbb{C} -lineare Abbildung, so wird eine \mathbb{C} -lineare Abbildung $\overline{f} : \overline{E} \rightarrow \overline{E}$ induziert, mit $\overline{f}(v) := f(v)$. Es ist nämlich

$$\overline{f}(\mu(c, v)) = f(\bar{c} \cdot v) = \bar{c} \cdot f(v) = \mu(c, \overline{f}(v)).$$

Wird f durch die Matrix A beschrieben, so \overline{f} durch \overline{A} . Also ist $\text{Spur}(\overline{f}) = \overline{\text{Spur}(f)}$.

Sei nun $\varrho : G \rightarrow \text{GL}(E)$ eine Darstellung. Dann ist $\chi_{\overline{E}} = \overline{\chi_E}$.

2.4 Satz. *Sei G eine kompakte Liegruppe und $\varrho : G \rightarrow \text{GL}(E)$ eine (komplexe) Darstellung. Dann sind die Darstellungen E^* und \overline{E} äquivalent. Insbesondere ist $\chi_{E^*} = \chi_{\overline{E}}$.*

BEWEIS: Sei $h : E \times E \rightarrow \mathbb{C}$ ein G -invariantes hermitesches Skalarprodukt (mit $h(cv, w) = c \cdot h(v, w)$ und $h(v, cw) = \bar{c} \cdot h(v, w)$). Dann ist $\varphi : \overline{E} \rightarrow E^*$ mit $\varphi(v)(w) := h(w, v)$ ein \mathbb{C} -linearer G -Isomorphismus, denn es ist $\varphi(\mu(c, v))(w) = h(w, \bar{c}v) = c \cdot h(w, v) = c \cdot (\varphi(v)(w)) = (c \cdot \varphi(v))(w)$ und $\varphi(\varrho(g)v)(w) = h(w, gv) = h(g^{-1}w, v) = \varphi(v)(g^{-1}w) = \varrho^*(g)\varphi(v)(w)$. ■

Ist E ein G -Modul, so setzen wir $E^G := \{v \in E : gv = v \text{ für alle } g \in G\}$. Sind E und F G -Moduln, so sei $\text{Hom}_G(E, F)$ der Raum aller G -Morphismen von E nach F .

2.5 Satz (Orthogonalitäts-Relationen).

1. $\int_G \chi_E(g) dg = \dim_{\mathbb{C}}(E^G)$.
2. $\int_G \chi_E(g) \overline{\chi_F}(g) dg = \dim_{\mathbb{C}} \text{Hom}_G(E, F)$.

3. Sind E und F irreduzibel, so ist $\int_G \chi_E(g) \overline{\chi_F}(g) dg = \begin{cases} 1 & \text{falls } E \cong F, \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$

Auf den BEWEIS wird hier verzichtet (vgl [Ad1], [Brö-tDie]).

2.6 Folgerung. Sind E, F zwei G -Moduln, so ist genau dann $\chi_E = \chi_F$, wenn $E \cong F$ ist.

BEWEIS: Sei $(E_\iota)_{\iota \in I}$ die Familie aller Äquivalenzklassen von irreduziblen Darstellungen von G . Dann gibt es zu jeder Darstellung E von G eine endliche Teilmenge $I(E) \subset I$ und zu jedem $\iota \in I(E)$ eine natürliche Zahl n_ι , so dass gilt: $E = \bigoplus_{\iota \in I(E)} E_\iota^{n_\iota}$, mit $E_\iota^{n_\iota} = E_\iota \oplus \dots \oplus E_\iota$ (n_ι -mal). Daraus folgt: $\chi_E = \sum_{\iota \in I(E)} n_\iota \cdot \chi_{E_\iota}$,

mit $n_\iota = \int_G \chi_E \overline{\chi_{E_\iota}} dg$. Ist $\chi_E = \chi_F$, so stimmen die Koeffizienten n_ι für beide Darstellungen und alle ι überein. Dann ist aber $E \cong F$.

Die umgekehrte Richtung ist trivial. ■

Definition.

- a) Ein *Torus* ist eine kompakte zusammenhängende abelsche Liegruppe.
- b) Sei G eine kompakte zusammenhängende Liegruppe. Ein Torus $T \subset G$ heißt *maximaler Torus*, falls gilt: Ist T' ein weiterer Torus mit $T \subset T' \subset G$, so ist $T = T'$.

2.7 Satz. Ist T eine zusammenhängende abelsche Liegruppe, so ist $\exp : L(T) \rightarrow T$ ein surjektiver Homomorphismus.

BEWEIS: Weil T abelsch ist, ist die Multiplikationsabbildung $\mu : T \times T \rightarrow T$ ein Liegruppen-Homomorphismus. Nun seien die Abbildungen $j_1 : T \rightarrow T \times T$ und $j_2 : T \rightarrow T \times T$ definiert durch $j_1(g) := (g, e)$ und $j_2(g) := (e, g)$. Dann ist $\mu \circ j_1 = \mu \circ j_2 = \text{id}_T$ und

$$\mu_*(v, w) = \mu_*((v, 0) + (0, w)) = \mu_* \circ (j_1)_*(v) + \mu_* \circ (j_2)_*(w) = v + w.$$

$\exp_{T \times T} : L(T \times T) = L(T) \oplus L(T) \rightarrow T \times T$ ist gegeben durch $\exp_{T \times T}(v, w) = (\exp_T(v), \exp_T(w))$, und weil μ ein Homomorphismus ist, haben wir das kommutative Diagramm

$$\begin{array}{ccc} L(T \times T) & \xrightarrow{\mu'} & L(T) \\ \exp_{T \times T} \downarrow & & \downarrow \exp_T \\ T \times T & \xrightarrow{\mu} & T \end{array}$$

Also ist $\exp_T(v + w) = \exp_T \circ \mu'(v, w) = \mu \circ \exp_{T \times T}(v, w) = \exp_T(v) \exp_T(w)$.

Da T von einer Umgebung $U = U(e)$ erzeugt wird, gibt es zu jedem $g \in T$ Elemente $g_1, \dots, g_k \in U$, so dass $g = g_1 \cdots g_k$ ist. Dabei kann man U so klein wählen, dass

es eine Umgebung $V = V(0) \subset L(T)$ gibt, die diffeomorph auf U abgebildet wird. Dann gibt es Elemente $v_1, \dots, v_k \in L(T)$, so dass $g_i = \exp(v_i)$ ist, für $i = 1, \dots, k$. Daraus folgt:

$$g = \exp(v_1) \cdots \exp(v_k) = \exp(v_1 + \cdots + v_k).$$

Also ist \exp_T surjektiv. ■

Definition.

Sei E ein endlich-dimensionaler \mathbb{R} -Vektorraum und $\{a_1, \dots, a_n\}$ eine Basis von E . Dann nennt man

$$\Gamma := \left\{ x = \sum_{\nu=1}^n \gamma_\nu a_\nu : \gamma_\nu \in \mathbb{Z} \text{ für alle } \nu \right\}$$

ein (ganzzahliges) Gitter in E .

2.8 Folgerung. Ist T ein Torus, so ist $\Gamma_T := \text{Ker}(\exp)$ ein Gitter in $L(T)$ und

$$T \cong L(T)/\Gamma_T \cong \mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n \cong S^1 \times \dots \times S^1.$$

BEWEIS: Weil T zusammenhängend und abelsch ist, ist $\exp : L(T) \rightarrow T$ ein surjektiver Homomorphismus. Weil \exp lokal diffeomorph ist, muss $\Gamma_T := \text{Ker}(\exp)$ eine diskrete Untergruppe von $L(T)$ sein. Man kann nun zeigen, dass jede solche diskrete Untergruppe eines endlich-dimensionalen \mathbb{R} -Vektorraumes eine freie abelsche Gruppe mit (über \mathbb{R} linear unabhängigen) Erzeugenden a_1, \dots, a_k ist.

Ergänzt man die a_i zu einer Basis $\{a_1, \dots, a_n\}$ von $L(T)$, so ist

$$T \cong L(T)/\Gamma_T = (\mathbb{R}a_1 \oplus \dots \oplus \mathbb{R}a_n)/(\mathbb{Z}a_1 \oplus \dots \oplus \mathbb{Z}a_k) \cong (\mathbb{R}^k/\mathbb{Z}^k) \times \mathbb{R}^{n-k}.$$

Da T kompakt ist, muss $k = n$ und Γ_T ein Gitter sein. Offensichtlich ist dann $T \cong \mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n \cong (\mathbb{R}/\mathbb{Z})^n$. Es ist aber $\mathbb{R}/\mathbb{Z} \cong S^1$, vermöge $[x] \mapsto e^{2\pi i x}$. ■

Ist $T = T^n := \mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n$ der „Standard-Torus“, so haben wir folgendes kommutative Diagramm:

$$\begin{array}{ccccc} \mathbb{R}^n & \xrightarrow{\varphi} & i\mathbb{R}^n & \hookrightarrow & \mathbb{C}^n \\ p \downarrow & & \downarrow & & \downarrow \text{exp} \\ \mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n & \xrightarrow{\cong} & U(1)^n & \hookrightarrow & (\mathbb{C}^*)^n \end{array}$$

Dabei ist $\varphi(\mathbf{x}) := 2\pi i \mathbf{x}$, $p(\mathbf{x})$ die Äquivalenzklasse von \mathbf{x} in $\mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n$, und

$$\exp(z_1, \dots, z_n) = (\exp(z_1), \dots, \exp(z_n)).$$

Es ist $U(1) = \{z \in \mathbb{C}^\times : z\bar{z} = 1\} = S^1$ und $L(U(1)) = \{z \in \mathbb{C} : z = -\bar{z}\} = i\mathbb{R}$, also $L(U(1)^n) = i\mathbb{R}^n$. Der Kern von $\exp \circ \varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow U(1)^n$

$$\left(\text{mit } (x_1, \dots, x_n) \mapsto (\exp(2\pi i x_1), \dots, \exp(2\pi i x_n)) \right)$$

ist die Untergruppe \mathbb{Z}^n , also gibt es einen injektiven Homomorphismus $\psi : \mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n \rightarrow U(1)^n$ mit $\psi \circ p = \exp \circ \varphi$. Weil $\exp \circ \varphi$ surjektiv ist, ist ψ sogar ein Isomorphismus. Die Exponentialabbildung $L(T^n) = \mathbb{R}^n \rightarrow T^n = \mathbb{R}^n/\mathbb{Z}^n$ ist einfach die Projektion p .

Ist $T = SU(1)^n$ (und $L(T) = i\mathbb{R}^n$), so ist $\Gamma_T = 2\pi i\mathbb{Z}^n$.

Sei G eine kompakte Liegruppe. Ist $H \subset G$ eine abelsche Untergruppe, so ist auch \overline{H} eine abelsche Gruppe. Ein Beispiel einer abelschen Untergruppe ist etwa eine 1-Parameter-Gruppe in G . Ein Element $g \in G$ heißt *Generator* von G , falls $\langle g \rangle = \{g^k : k \in \mathbb{Z}\}$ dicht in G ist, also $\overline{\langle g \rangle} = G$. Die Gruppe heißt dann *monogen*. Man kann zeigen: Ist G abelsch und kompakt, so ist G monogen. Insbesondere ist jeder Torus monogen.

2.9 Satz. *Sei G eine kompakte zusammenhängende Liegruppe, $\dim(G) > 0$. Dann gibt es einen nicht-trivialen Torus in G , und jeder nicht-triviale Torus ist in einem maximalen Torus enthalten.*

BEWEIS: Sei $v \in L(G) \setminus \{0\}$ und $\varphi(t) := \exp(tv)$. Weil $\exp(1) = v \neq 0$ ist, ist $T := \{\varphi(t) : t \in \mathbb{R}\}$ ein nicht-trivialer Torus.

Sei nun $T \subset G$ irgend ein nicht-trivialer Torus. Ist T nicht maximal, so gibt es einen Torus $T_1 \subset G$ mit $T \subset T_1$ und $\dim(T_1) > \dim(T)$. Dieses Verfahren kann man fortsetzen, es muss aber nach endlich vielen Schritten abbrechen. ■

Definition.

Sei G eine kompakte zusammenhängende Liegruppe und $T \subset G$ ein Torus. Dann heißt

$$N_G(T) := \{x \in G : xTx^{-1} = T\} \text{ der Normalisator von } T \text{ in } G$$

$$\text{und } Z_G(T) := \{x \in G : xax^{-1} = a \ \forall a \in T\} \text{ der Zentralisator von } T \text{ in } G.$$

2.10 Satz. *Sei G eine kompakte zusammenhängende Liegruppe und $T \subset G$ ein Torus. T ist genau dann maximal, wenn $T = Z_G(T)$ ist.*

BEWEIS: 1) Sei T maximal. Weil T abelsch ist, ist auf jeden Fall $T \subset Z_G(T)$. Ist umgekehrt $g \in Z_G(T)$, so ist $\overline{\langle g, T \rangle}$ abelsch und kompakt, also monogen. Sei x_0 ein Generator, und T_1 ein Torus mit $x_0 \in T_1 \subset G$. Dann ist T in T_1 enthalten, wegen der Maximalität also $T = T_1$ und damit auch $g \in T$.

2) Sei $T = Z_G(T)$ und $T \subset T'$ (mit einem Torus T'). Weil T' abelsch ist, liegt T' in $Z_G(T)$ und damit in T . Also ist T maximal. ■

Um zu zeigen, dass ein konkreter Torus $T \subset G$ maximal ist, genügt es also zu zeigen, dass $Z_G(T) \subset T$ ist.

Beispiele.

1. Sei $G = U(n)$, $T := \{\Delta(\alpha_1, \dots, \alpha_n) : \alpha_i \in S^1\}$, wobei $\Delta(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ die Diagonalmatrix mit den Diagonalelementen α_i bezeichnen möge. Dann ist T natürlich ein Torus.

Sei $A = (a_{ij}) \in Z_G(T)$. Dann ist $A \cdot D \cdot A^{-1} = D$, für alle $D \in T$, also $A \cdot D = D \cdot A$. Nun gilt:

$$(A \cdot D)_{ij} = \sum_{\nu} a_{i\nu} \cdot (\alpha_{\nu} \delta_{\nu j}) = \alpha_j a_{ij}$$

$$\text{und } (D \cdot A)_{ij} = \sum_{\nu} (\alpha_i \delta_{i\nu}) \cdot a_{\nu j} = \alpha_i a_{ij}.$$

Ist speziell $D = \Delta(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$, mit $\alpha_i \neq \alpha_j$ für $i \neq j$, so folgt: $a_{ij} = 0$ für $i \neq j$, also $A \in T$.

Damit ist $Z_G(T) = T$, also T ein maximaler Torus in $U(n)$.

2. Analog folgt:

$$T := \{\Delta(\alpha_1, \dots, \alpha_n) : \alpha_i \in S^1 \text{ und } \alpha_1 \cdots \alpha_n = 1\}$$

ist maximaler Torus in $SU(n)$.

Im Falle der Gruppe $SU(2)$ erhält man den maximalen Torus

$$T = \left\{ \begin{pmatrix} e^{it_1} & 0 \\ 0 & e^{it_2} \end{pmatrix} : t_1, t_2 \in \mathbb{R} \text{ und } t_1 + t_2 \in 2\pi\mathbb{Z} \right\}.$$

3. Sei $G := SO(2n)$. Wir benutzen die elementaren Dreh-Matrizen $R(t) := \begin{pmatrix} \cos t & -\sin t \\ \sin t & \cos t \end{pmatrix}$. Dann ist

$$T := \left\{ \begin{pmatrix} R(t_1) & & \\ & \ddots & \\ & & R(t_n) \end{pmatrix} : t_i \in \mathbb{R} \right\}$$

ein maximaler Torus in $SO(2n)$.

Der Beweis wird ähnlich wie im Falle der unitären Gruppe geführt. Eine Matrix $A \in Z_G(T)$ wird dabei in 2×2 -Kästchen A_{ij} aufgeteilt, und man zeigt, dass A_{ij} für $i \neq j$ die Nullmatrix sein muss (etwa, indem man $t_i = 0$ und $t_j = \pi$ wählt). Man sieht dann, dass die Kästchen A_{ii} in $O(2)$ liegen müssen. Aus der Gleichung $R(t_i) \cdot A_{ii} = A_{ii} \cdot R(t_i)$ für alle $t_i \in \mathbb{R}$ folgt, dass A_{ii} sogar in $SO(2)$ liegen muss (z.B. mit $t_i = 3\pi/2$).

Im Falle der Gruppe $G = SO(2n + 1)$ erhält man den maximalen Torus

$$T = \left\{ \left(\begin{array}{ccc|c} R(t_1) & & & 0 \\ & \ddots & & \vdots \\ & & R(t_n) & 0 \\ \hline 0 & \cdots & 0 & 1 \end{array} \right) : t_i \in \mathbb{R} \right\}.$$

Der Beweis sei dem Leser überlassen.

Speziell ist $T_{SO(2)} = SO(2)$ und $T_{SO(3)} = \left\{ \left(\begin{array}{cc} R(t) & 0 \\ 0 & 1 \end{array} \right) : t \in \mathbb{R} \right\} \cong SO(2)$.

4. Die unitäre Gruppe $U(n)$ wird vermöge $A \mapsto \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & \bar{A} \end{pmatrix}$ in die symplektische Gruppe $Sp(n)$ eingebettet. Das Bild des maximalen Torus von $U(n)$ ergibt einen maximalen Torus in $Sp(n)$, nämlich

$$T = \left\{ \left(\begin{array}{cc} \Delta(\alpha_1, \dots, \alpha_n) & 0 \\ 0 & \Delta(\bar{\alpha}_1, \dots, \bar{\alpha}_n) \end{array} \right) : \alpha_i \in S^1 \right\}.$$

2.11 Überdeckungssatz. Sei G eine zusammenhängende kompakte Liegruppe und $T \subset G$ ein maximaler Torus. Dann ist $G = \bigcup_{x \in G} xTx^{-1}$. Insbesondere liegt jedes Element von G in einem maximalen Torus.

Der aufwendige Beweis kann hier nicht geführt werden (vgl. [Brö-tDie]).

2.12 Folgerung 1. Sind $T, T' \subset G$ zwei maximale Tori, so gibt es ein $x \in G$ mit $T' = xTx^{-1}$. Insbesondere haben alle maximalen Tori in G die gleiche Dimension.

BEWEIS: Sei x_0 ein Generator von T' . Dann gibt es ein $x \in G$, so dass $x_0 \in xTx^{-1}$ ist. Aber dann ist auch $T' \subset xTx^{-1}$, und weil T' maximal ist, gilt die Gleichheit. ■

Definition.

Die Dimension eines maximalen Torus in (einer zusammenhängenden kompakten) Liegruppe G nennt man den *Rang* von G .

2.13 Folgerung 2. Ist G eine kompakte zusammenhängende Liegruppe, so ist $\exp : L(G) \rightarrow G$ surjektiv.

BEWEIS: Ist $g \in G$, so liegt g in einem maximalen Torus $T \subset G$. Es ist aber $L(T) \subset L(G)$ und $\exp : L(T) \rightarrow T$ surjektiv. ■

2.14 Folgerung 3. Ist G eine kompakte zusammenhängende Liegruppe, so ist $Z(G) = \bigcap_{\substack{T \subset G \\ \text{max. Torus}}} T$.

BEWEIS: 1) Sei $x \in Z(G)$. Ist $T \subset G$ ein maximaler Torus, so gibt es ein y mit $x \in yTy^{-1}$. Aber dann ist $y^{-1}xy \in T$, und weil x im Zentrum liegt, ist $y^{-1}xy = x$.

2) Liegt umgekehrt x in jedem maximalen Torus, so kommutiert x mit der Vereinigung aller maximalen Tori und damit mit ganz G . ■

Wir betrachten jetzt die Darstellungen eines Torus T . Da jede irreduzible Darstellung einer abelschen Gruppe 1-dimensional ist, betrachten wir Homomorphismen $\varrho : T \rightarrow \mathbb{C}^\times$. Weil T kompakt ist, können wir annehmen, dass $\varrho(T) \subset U(1)$ ist. Übrigens stimmt in diesem Fall der Charakter von ϱ mit ϱ überein.

Sei $p : L(T) = L(T)/\Gamma_T$ die kanonische Projektion. Dann induziert die Exponentialabbildung $\exp : L(T) \rightarrow T$ einen Isomorphismus $\psi : L(T)/\Gamma_T \rightarrow T$ mit $\psi \circ p = \exp$.

Das führt zu folgendem kommutativen Diagramm:

$$\begin{array}{ccccc} & & L(T) & \xrightarrow{\alpha=\varrho'} & i\mathbb{R} \\ & p \swarrow & \exp \downarrow & & \downarrow \exp \\ L(T)/\Gamma_T & \xrightarrow{\psi} & T & \xrightarrow{\varrho} & U(1) \end{array}$$

Es muss eine Linearform $\lambda \in L(T)^*$ geben, so dass gilt: $\alpha(u) = 2\pi i \lambda(u)$. Für $u \in \Gamma_T$ ist dann $p(u) = p(0)$, also

$$\begin{aligned} \exp(2\pi i \lambda(u)) &= \exp(\alpha(u)) = \varrho(\exp(u)) \\ &= \varrho(\psi(p(u))) = \varrho(\exp(0)) \\ &= \varrho(e_T) = 1 \text{ und damit } \lambda(u) \in \mathbb{Z}. \end{aligned}$$

Damit haben wir gezeigt:

2.15 Satz. Die Charaktere (von irreduziblen Darstellungen) $\varrho : T \rightarrow U(1)$ haben die Gestalt $\varrho : u \mapsto \exp(2\pi i \lambda(u))$, mit einer Linearform $\lambda \in L(T)^*$ und $\lambda(\Gamma_T) \subset \mathbb{Z}$.

Ist $\sigma : G \rightarrow \text{Aut}_{\mathbb{C}}(E)$ eine Darstellung, so erhält man daraus die abgeleitete Darstellung $\sigma' : L(G) \rightarrow \text{End}_{\mathbb{C}}(E)$. Jeder G -Modul ist also auch ein $L(G)$ -Modul. Ist $G = T$ ein Torus, so zerfällt E in irreduzible 1-dimensionale Unterräume. Sei $F \subset E$ ein solcher irreduzibler Unterraum, also $F \cong \mathbb{C}$. Dann gibt es zu jedem $g \in T$ eine Zahl $\varrho(g) \in U(1)$ mit $\sigma(g)(v) = \varrho(g) \cdot v$ für $v \in F$. Offensichtlich ist ϱ der Charakter der irreduziblen Darstellung $\sigma : G \rightarrow \text{Aut}_{\mathbb{C}}(F)$.

Definition.

Sei $T = L(T)/\Gamma_T$ ein Torus und E ein komplexer T -Modul, vermöge $\sigma : T \rightarrow \text{Aut}_{\mathbb{C}}(E)$. Ein stetiger Homomorphismus $\varrho : T \rightarrow U(1)$ heißt ein *Gewicht* von E (bzw. von der Darstellung σ), falls gilt:

$$E_{\varrho} := \{v \in E : \sigma(g)(v) = \varrho(g) \cdot v \text{ für alle } g \in T\} \neq \{0\}.$$

Analog bezeichnet man eine Linearform $\alpha = 2\pi i \lambda : L(T) \rightarrow \mathbb{C}$ mit $\lambda \in L(T)^*$ und $\lambda(\Gamma_T) \subset \mathbb{Z}$ als *infinitesimales Gewicht* von E , falls gilt:

$$E_\alpha^{\text{inf}} := \{v \in E : \sigma'(h)(v) = \alpha(h) \cdot v \text{ für alle } h \in L(T)\} \neq \{0\}.$$

Die Linearform λ bezeichnet man als *reelles Gewicht* von E .

2.16 Satz. *Sei E ein komplexer T -Modul. Die Abbildung $\varrho \mapsto \varrho'$ liefert eine Bijektion zwischen der Menge der Gewichte und der Menge der infinitesimalen Gewichte von E . Ist ϱ ein Gewicht von E , so ist $E_\varrho = E_{\varrho'}^{\text{inf}}$.*

BEWEIS: Die Darstellung sei durch einen Homomorphismus $\sigma : G \rightarrow \text{Aut}(E)$ gegeben.

1) Sei ϱ ein Gewicht und $v \in E_\varrho, v \neq 0$. Dann ist $\sigma(g)(v) = \varrho(g) \cdot v$. Ist $h \in L(G)$ und $\varphi(t) = \exp(th)$ die 1-p-Gruppe zu h , so ist $\sigma(\varphi(t))(v) = \varrho(\varphi(t)) \cdot v$. Differentiation nach t bei $t = 0$ ergibt $\sigma'(h)(v) = \varrho'(h) \cdot v$. Also ist ϱ' ein infinitesimales Gewicht und $v \in E_{\varrho'}^{\text{inf}}$.

2) Sei nun umgekehrt $\alpha = 2\pi i \lambda$ ein infinitesimales Gewicht, $v \neq 0$ und $\sigma'(h)(v) = \alpha(h) \cdot v$ für alle $h \in L(T)$.

Es ist $\sigma \circ \exp = \text{Exp} \circ \sigma'$, mit $\text{Exp}(f) = \sum_{\nu=0}^{\infty} \frac{1}{\nu!} f^\nu$. Daraus folgt:

$$\begin{aligned} \sigma(\exp(h))(v) &= \text{Exp}(\sigma'(h))(v) \\ &= \sum_{\nu=0}^{\infty} \frac{1}{\nu!} \sigma'(h)^\nu(v) \\ &= \sum_{\nu=0}^{\infty} \frac{1}{\nu!} \alpha(h)^\nu \cdot v \\ &= e^{\alpha(h)} \cdot v. \end{aligned}$$

Da $\exp : L(T) \rightarrow T$ surjektiv und $e^{\alpha(h)} = e^{2\pi i \lambda(h)} \in U(1)$ ist, kann man $\varrho : T \rightarrow U(1)$ durch $\varrho(\exp(h)) := e^{\alpha(h)}$ definieren. Das ist wohl-definiert: Ist nämlich $\exp(h) = e$, so ist $h \in \text{Ker}(\exp) = \Gamma_T$, also $\lambda(h) \in \mathbb{Z}$ und $e^{\alpha(h)} = e^{2\pi i \lambda(h)} = 1$.

Offensichtlich ist ϱ eine Darstellung und

$$\varrho'(v) = \left. \frac{d}{dt} \right|_0 \varrho \circ \exp(tv) = \left. \frac{d}{dt} \right|_0 \exp \circ \alpha(tv) = \alpha(v).$$

Außerdem gilt für $g = \exp(h) \in T$:

$$\sigma(g)(v) = \sigma \circ \exp(h)(v) = \text{Exp} \circ \sigma'(h)(v) = e^{\alpha(h)} \cdot v = \varrho(g) \cdot v.$$

Damit ist ϱ ein Gewicht und $v \in E_\varrho$. ■

Sei nun G eine kompakte zusammenhängende Liegruppe und $T \subset G$ ein maximaler Torus. Wir betrachten die adjungierte Darstellung:

$$\text{Ad} : G \rightarrow \text{Aut}(L(G)), \text{ mit } \text{Ad}(g) = (i_g)' \text{ und } i_g(x) = gxg^{-1}.$$

Dann ist $\text{ad} := \text{Ad}' : L(G) \rightarrow \text{End}(L(G))$ gegeben durch $\text{ad}(h)(v) = [h, v]$.

$L(G)$ ist ein reeller Darstellungsraum. Um von Gewichten sprechen zu können, brauchen wir aber einen komplexen Darstellungsraum. Ist E ein reeller Vektorraum, so nennt man

$$E_{\mathbb{C}} := E \otimes \mathbb{C} = E \oplus iE$$

die *Komplexifizierung* von E . Für $z \in \mathbb{C}$ ist $z \cdot (v \otimes c) = v \otimes (zc)$. Ist E ein G -Modul, so ist auch $E_{\mathbb{C}}$ ein G -Modul, vermöge $g \cdot (v \otimes c) := (g \cdot v) \otimes c$.

Sei $\mathfrak{g} = L(G)$, $\mathfrak{g}_{\mathbb{C}} = \mathfrak{g} \otimes \mathbb{C} = \mathfrak{g} \oplus i\mathfrak{g}$ die komplexifizierte Liealgebra. Die Algebra $\mathfrak{t} = L(T) \subset \mathfrak{g}$ (bzw. $\mathfrak{h} = \mathfrak{t}_{\mathbb{C}} \subset \mathfrak{g}_{\mathbb{C}}$) nennt man eine *reelle* (bzw. *komplexe*) *Cartan-Unteralgebra*. Die adjungierten Darstellungen lassen sich ins Komplexe übertragen:

$$\text{Ad}|_T : T \rightarrow \text{Aut}(\mathfrak{g}_{\mathbb{C}}) \text{ und } \text{ad}|_{\mathfrak{t}} : \mathfrak{t} \rightarrow \text{End}(\mathfrak{g}_{\mathbb{C}}).$$

Außerdem kann man $\text{ad}|_{\mathfrak{t}}$ auf \mathfrak{h} ausdehnen, durch

$$\text{ad}(x + iy)(v) := \text{ad}(x)(v) + i \text{ad}(y)(v).$$

Ist $g \in T$, so ist $i_g|_T = \text{id}_T$ und $\text{Ad}(g)|_{L(T)} = \text{id}_{L(T)}$, also $\text{ad}(g)|_{L(T)} = 0$. Damit ist 0 ein infinitesimales Gewicht von $\text{Ad}|_T$.

Definition.

Ein nicht-triviales Gewicht $\gamma : T \rightarrow U(1)$ der komplexen Darstellung $\text{Ad}|_T : T \rightarrow \text{Aut}(\mathfrak{g}_{\mathbb{C}})$ nennt man eine *Wurzel* von G . Ein nicht-triviales infinitesimales Gewicht $\alpha = 2\pi i \lambda : L(T) \rightarrow i\mathbb{R}$ von $\text{Ad}|_T$ nennt man eine *infinitesimale Wurzel* von G . Die Linearform λ nennt man eine *reelle Wurzel*.

Eine \mathbb{C} -lineare Abbildung $\alpha : \mathfrak{h} \rightarrow \mathbb{C}$ heißt *komplexe Wurzel* von G , falls gilt:

$$L_{\alpha}^{\mathbb{C}} := \{v \in \mathfrak{g}_{\mathbb{C}} : \text{ad}(u)(v) = \alpha(u) \cdot v \text{ für alle } u \in \mathfrak{h}\} \neq \{0\}.$$

In der Literatur über Liealgebren versteht man unter *Wurzeln* i. a. komplexe (infinitesimale) Wurzeln. In [Ad1] werden Wurzeln für den reellen Darstellungsraum \mathfrak{g} definiert; dann treten 2-dimensionale irreduzible Darstellungen auf.

Hier ist eine \mathbb{R} -lineare Abbildung $\alpha : \mathfrak{t} = L(T) \rightarrow i\mathbb{R}$ genau dann eine infinitesimale Wurzel von G , wenn gilt:

$$\alpha \neq 0 \text{ und } L_{\alpha} := \{v \in \mathfrak{g}_{\mathbb{C}} : [h, v] = \alpha(h) \cdot v \text{ für alle } h \in \mathfrak{t}\} \neq 0.$$

Es sei Φ_{Ad} die Menge aller (infinitesimalen) Gewichte von $\text{Ad}|_T$ und $\Delta_G = \Phi_{\text{Ad}} \setminus \{0\}$ die Menge aller (infinitesimalen) Wurzeln von G .

2.17 Satz. *Es ist $\mathfrak{t}_{\mathbb{C}} = L_0$ und $\mathfrak{g}_{\mathbb{C}} = \mathfrak{t}_{\mathbb{C}} \oplus \bigoplus_{\alpha \in \Delta_G} L_{\alpha}$.*

BEWEIS: Sei $L_0^r := \{v \in \mathfrak{g} : [h, v] = 0 \text{ für alle } h \in \mathfrak{t}\}$. Offensichtlich ist $\mathfrak{t} \subset L_0^r$ (weil T abelsch ist). Annahme, es gibt ein $v_0 \in L_0^r \setminus \mathfrak{t}$. Dann ist die 1-p-Gruppe $\exp(tv_0)$ abelsch und nicht in T enthalten.

Ist $g = \exp(h) \in T$, so ist $\text{ad}(h)(v_0) = 0$ und

$$\text{Ad}(g)(v_0) = \text{Ad} \circ \exp(h)(v_0) = \text{Exp} \circ \text{ad}(h)(v_0) = \sum_{\nu=0}^{\infty} \frac{1}{\nu!} \text{ad}(h)^\nu(v_0) = v_0,$$

also $I_g \circ \exp(tv_0) = \exp(\text{Ad}(g)(tv_0)) = \exp(tv_0)$, d.h., die Elemente der 1-p-Gruppe sind mit den Elementen von T vertauschbar. Damit ist $T_1 := \overline{\langle \exp(tv_0), T \rangle}$ eine kompakte zusammenhängende abelsche Gruppe mit $T \subset T_1$ und $T \neq T_1$. Das kann nicht sein; es ist $L_0^r = \mathfrak{t}$.

Der Rest ist klar, weil die Darstellung von $\text{Ad}|_T$ auf $\mathfrak{g}_{\mathbb{C}}$ in 1-dimensionale irreduzible Darstellungen zerfällt. Die Ableitungen der zugehörigen Charaktere sind die infinitesimalen Wurzeln. ■

Beispiele.

1. Sei $G = SU(n)$, $T = \{\Delta(e^{it_1}, \dots, e^{it_n}) : t_1 + \dots + t_n = 0\}$. Dann ist $\mathfrak{g} = \{A \in M_n(\mathbb{C}) : \bar{A}^\top = -A \text{ und } \text{Spur}(A) = 0\}$ und

$$\mathfrak{t} = \{\Delta(it_1, \dots, it_n) : t_1 + \dots + t_n = 0\},$$

also $\mathfrak{g}_{\mathbb{C}} = \{Z \in M_n(\mathbb{C}) : \text{Spur}(Z) = 0\}$, denn jede Matrix $Z \in M_n(\mathbb{C})$ kann folgendermaßen zerlegt werden:

$$Z = A + iB, \text{ mit } A := \frac{1}{2}(Z - \bar{Z}^\top), B := \frac{1}{2i}(Z + \bar{Z}^\top) \in L(U(n)).$$

Außerdem ist $\mathfrak{t}_{\mathbb{C}} = \{\Delta(z_1, \dots, z_n) : z_1 + \dots + z_n = 0\}$.

Mit $E_{\nu\mu}$ seien die Elemente der kanonischen Basis von $M_n(\mathbb{C})$ bezeichnet. Für $\nu \neq \mu$ sei $V_{\nu\mu} := \{z \cdot E_{\nu\mu} : z \in \mathbb{C}\}$. Dann ist $V_{\nu\mu}$ ein 1-dimensionaler komplexer Vektorraum und

$$\mathfrak{g}_{\mathbb{C}} = \mathfrak{t}_{\mathbb{C}} \oplus \bigoplus_{\nu \neq \mu} V_{\nu\mu}.$$

Nun rechnet man nach: Ist $\Delta(i\mathfrak{t}) \in \mathfrak{t}$, so ist

$$\begin{aligned} \text{ad}(\Delta(i\mathfrak{t}))(E_{\nu\mu}) &= [\Delta(i\mathfrak{t}), E_{\nu\mu}] \\ &= \Delta(i\mathfrak{t}) \cdot E_{\nu\mu} - E_{\nu\mu} \cdot \Delta(i\mathfrak{t}) \\ &= i(t_\nu - t_\mu) \cdot E_{\nu\mu}. \end{aligned}$$

Ist $\varepsilon_\nu : \mathfrak{t} \rightarrow i\mathbb{R}$ die Projektion auf die ν -te Komponente, so erhalten wir $\Delta_G = \{\varepsilon_\nu - \varepsilon_\mu : \nu \neq \mu\}$ als System der (infinitesimalen) Wurzeln von $SU(n)$.

2. Sei $G = SO(2n)$. Wir benutzen die Einbettung $J : U(n) \hookrightarrow SO(2n)$, gegeben durch

$$(z_{\nu\mu}) \mapsto (A_{\nu\mu}).$$

Ist $z_{\nu\mu} = x_{\nu\mu} + i y_{\nu\mu}$, so setze man $A_{\nu\mu} := \begin{pmatrix} x_{\nu\mu} & -y_{\nu\mu} \\ y_{\nu\mu} & x_{\nu\mu} \end{pmatrix}$. Dann gilt:

Ist $j : \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{R}^{2n}$ der Isomorphismus mit

$$j(z_1, \dots, z_n) := (\operatorname{Re}(z_1), \operatorname{Im}(z_1), \dots, \operatorname{Re}(z_n), \operatorname{Im}(z_n)),$$

so ist $j(A \cdot \mathbf{z}^\top) = J(A) \cdot j(\mathbf{z})^\top$, für $A \in U(n)$ und $\mathbf{z} \in \mathbb{C}^n$. Daraus folgt:

$$J(A \cdot B) = J(A) \cdot J(B) \text{ und } J(\overline{A}^\top) = J(A)^\top.$$

Außerdem ist $J(A) = E_{2n} \iff A = E_n$, also J injektiv. Es folgt, dass $J(U(n))$ eine Untergruppe von $O(2n)$ ist. Weil komplexe Transformationen des \mathbb{R}^{2n} orientierungstreu sind, liegt diese Gruppe sogar in $SO(2n)$.

Es ist $J(\Delta(e^{it_1}, \dots, e^{it_n})) = \begin{pmatrix} R(t_1) & & \\ & \ddots & \\ & & R(t_n) \end{pmatrix}$, so wird der maximale

Torus von $U(n)$ auf den maximalen Torus T von $SO(2n)$ abgebildet.

Über J wird nun auch $L(U(n))$ in $L(SO(2n))$ eingebettet. Der $(2n^2 - n)$ -dimensionale Raum $L(SO(2n)) = \{A \in M_{2n}(\mathbb{R}) : A^\top = -A\}$ wird erzeugt von den Matrizen

$$D_i(t) := E_{ii} \otimes \begin{pmatrix} 0 & -t \\ t & 0 \end{pmatrix}, \text{ für } i = 1, \dots, n,$$

$$M_{ij}(a, b) := E_{ij} \otimes \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} - E_{ji} \otimes \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}, \text{ für } i < j,$$

$$\text{und } N_{ij}(a, b) := E_{ij} \otimes \begin{pmatrix} a & b \\ b & -a \end{pmatrix} - E_{ji} \otimes \begin{pmatrix} a & b \\ b & -a \end{pmatrix} \text{ für } i < j.$$

Zusammen ergibt das die Dimension $n + 2 \cdot \frac{n^2-n}{2} + 2 \cdot \frac{n^2-n}{2} = 2n^2 - n$.

Die Matrizen $D_i(t)$ ergeben $L(T)$, die Matrizen $M_{ij}(a, b)$ sind die Bilder von $M_{ij}(z) := z \cdot E_{ij} - \bar{z} \cdot E_{ji} \in L(U(n))$, mit $z = a + i b$. Das liefert schon mal die Wurzeln $\varepsilon_i - \varepsilon_j$, für $i < j$.

Nun rechnet man für $D := \sum_{i=1}^n D_i(t_i)$ nach:

$$[D, N_{ij}(a, b)] = (t_i + t_j) \cdot N_{ij}(-b, a) = i(t_i + t_j) \cdot N_{ij}(a, b),$$

denn es ist $i \cdot N_{ij}(a, b) = N_{ij}(-b, a)$. Das ergibt die Wurzeln $\varepsilon_i + \varepsilon_j$, für $i < j$.

Nun ist noch folgendes zu beachten: Ist $i\alpha_{ij}$ (mit $\alpha_{ij} \in \mathbb{R}$) ein Eigenwert des reellen Endomorphismus $X \mapsto [D, X]$, so muss auch $-i\alpha_{ij}$ ein Eigenwert sein. Damit haben wir alle (infinitesimalen) Wurzeln von $SO(2n)$:

$$\pm\varepsilon_i \pm \varepsilon_j, \text{ für } 1 \leq i < j \leq n,$$

wobei $\varepsilon_i(\sum_{\nu=1}^n t_\nu D_\nu(1)) := t_i$ ist, für $i = 1, \dots, n$. Das sind $4 \cdot \frac{n^2-n}{2} = 2n^2 - 2n = \dim(SO(2n)) - \dim(T)$ Wurzeln, und genau so viele muss es geben.

Im Falle der Gruppe $SO(2n+1)$ kommen noch die Wurzeln $\pm\varepsilon_i$ dazu,