

§ 5 Komplexe Mannigfaltigkeiten

Sei X ein hausdorffscher topologischer Raum. Wir halten X für zu groß, wenn es in X eine diskrete Teilmenge mit der Kardinalität des Kontinuums gibt. Deshalb fordern wir, dass X eine abzählbare Basis für die Topologie besitzt. Man sagt dann auch, dass X das **zweite Abzählbarkeitsaxiom** erfüllt. Offensichtlich trifft das auf den \mathbb{C}^n zu. Ein metrischer Raum besitzt genau dann eine abzählbare Basis, wenn er eine abzählbare dichte Teilmenge enthält.

Ein Hausdorff-Raum X heißt **lokal-kompakt**, wenn jeder Punkt $x \in X$ eine kompakte Umgebung besitzt. Ist X kompakt, so ist X natürlich auch lokal-kompakt. Ist X umgekehrt lokal-kompakt, aber nicht kompakt, so kann X durch Hinzufügen eines einzigen Punktes kompakt gemacht werden (Alexandrows „Ein-Punkt-Kompaktifizierung“). Jeder Hausdorff-Raum, der lokal homöomorph zu einer offenen Teilmenge des \mathbb{C}^n ist, ist lokal-kompakt.

Definition

Eine offene Überdeckung $\mathcal{V} = \{V_\nu : \nu \in N\}$ eines Hausdorff-Raumes X heißt eine **Verfeinerung** der Überdeckung $\mathcal{U} = \{U_\iota : \iota \in I\}$ von X , falls es eine Abbildung $\tau : N \rightarrow I$ (die **Verfeinerungsabbildung** gibt, mit

$$V_\nu \subset U_{\tau(\nu)} \text{ für jedes } \nu \in N.$$

Die Verfeinerungsabbildung ist nicht eindeutig bestimmt, aber wir können eine ein für allemal festhalten.

Eine Überdeckung $\mathcal{V} = \{V_\nu : \nu \in N\}$ heißt **lokal-endlich**, wenn jeder Punkt $x \in X$ eine Umgebung $U = U(x)$ besitzt, so dass U nur endlich viele V_ν trifft.

Definition

Ein Hausdorff-Raum X heißt **parakompakt**, wenn es zu jeder offenen Überdeckung \mathcal{U} von X eine lokal-endliche offene Verfeinerung \mathcal{V} gibt.

Jeder kompakte Raum ist parakompakt. Und jeder lokal-kompakte Raum mit abzählbarer Basis ist ebenfalls parakompakt.

Für den Augenblick nehmen wir nur an, dass X ein Hausdorff-Raum ist.

Definition

Ein n -dimensionales **komplexes Koordinatensystem** (oder eine **Karte**) (U, φ) für X besteht aus einer offenen Menge $U \subset X$ und einer topologischen Abbildung φ von U auf eine offene Menge $B \subset \mathbb{C}^n$.

Ist $p \in X$ ein Punkt, dann nennt man jedes Koordinatensystem (U, φ) für X mit $p \in U$ ein *Koordinatensystem in p* . Die Einträge z_i in $\mathbf{z} = \varphi(p)$ nennt man die **komplexen Koordinaten** von p (bezüglich (U, φ)).

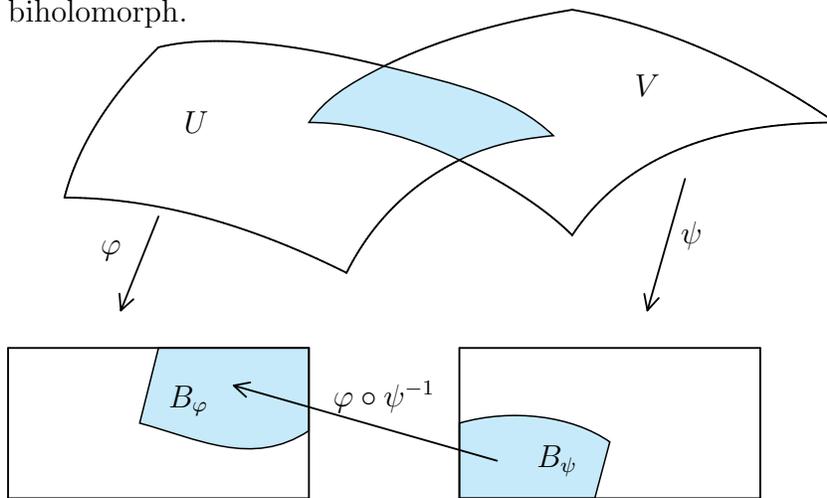
Ist f eine komplexe Funktion auf U , so können wir f als Funktion der komplexen Koordinaten z_1, \dots, z_n auffassen, durch

$$(z_1, \dots, z_n) \mapsto f \circ \varphi^{-1}(z_1, \dots, z_n).$$

Zwei (n -dimensionale) komplexe Koordinatensysteme (U, φ) und (V, ψ) für X nennt man (**holomorph**) **verträglich**, falls entweder $U \cap V = \emptyset$ ist, oder

$$\varphi \circ \psi^{-1} : \psi(U \cap V) \rightarrow \varphi(U \cap V)$$

biholomorph.



Die Mengen $B_\psi := \psi(U \cap V)$ und $B_\varphi := \varphi(U \cap V)$ sind offen im \mathbb{C}^n . Sind z_i (bzw. w_j) die komplexen Koordinaten bezüglich φ (bzw. ψ), dann bedeutet die holomorphe Verträglichkeit der Koordinatensysteme, dass die Funktionen $z_i = z_i(w_1, \dots, w_n)$ und $w_j = w_j(z_1, \dots, z_n)$ holomorph sind.

Eine Überdeckung von X durch paarweise verträgliche n -dimensionale komplexe Koordinatensysteme nennt man einen n -dimensionalen **komplexen Atlas** für X . Zwei solche Atlanten \mathcal{A}_1 und \mathcal{A}_2 heißen **äquivalent**, falls je zwei Koordinatensysteme $(U, \varphi) \in \mathcal{A}_1$ und $(V, \psi) \in \mathcal{A}_2$ verträglich sind. Eine Äquivalenzklasse von (n -dimensionalen) komplexen Atlanten für X nennt man eine n -dimensionale **komplexe Struktur** auf X . Sie enthält einen maximalen Atlas, der die Vereinigung aller Atlanten in der Äquivalenzklasse ist.

Definition

Eine n -dimensionale **komplexe Mannigfaltigkeit** ist ein Hausdorffraum X mit abzählbarer Basis, versehen mit einer n -dimensionalen komplexen Struktur.

Jede komplexe Mannigfaltigkeit ist lokal-kompakt und parakompakt.

5.1. Beispiele

- A. Der \mathbb{C}^n ist eine n -dimensionale komplexe Mannigfaltigkeit. Die komplexe Struktur ist gegeben durch das Koordinatensystem $(\mathbb{C}^n, \text{id})$.
- B. Ist X eine beliebige n -dimensionale komplexe Mannigfaltigkeit, dann ist jede nicht leere offene Teilmenge $B \subset X$ wieder eine n -dimensionale komplexe Mannigfaltigkeit. Für $p \in B$ gibt es ein Koordinatensystem (U, φ) für X in p . Dann ist $(U \cap B, \varphi|_{U \cap B})$ ein Koordinatensystem für B in p . Alle diese Koordinatensysteme sind holomorph verträglich.
- C. Sind X_1, \dots, X_m komplexe Mannigfaltigkeiten der Dimension n_1, \dots, n_m , dann trägt $X = X_1 \times \dots \times X_m$ die Produkttopologie. Offensichtlich ist X ein Hausdorff-Raum mit abzählbarer Basis.

Sind komplexe Koordinatensysteme (U_i, φ_i) für X_i gegeben, für $i = 1, \dots, m$, so wird ein Koordinatensystem (U, φ) für X definiert, durch

$$\varphi(x_1, \dots, x_m) := (\varphi_1(x_1), \dots, \varphi_m(x_m)) \in \mathbb{C}^n = \mathbb{C}^{n_1 + \dots + n_m}.$$

Man rechnet leicht nach, dass man so einen n -dimensionalen komplexen Atlas und eine komplexe Struktur auf X erhält.

- D. Sei schließlich G ein zusammenhängender Hausdorffraum und $\pi : G \rightarrow \mathbb{C}^n$ eine lokal-topologische Abbildung. Dann gibt es zu jedem $p \in G$ eine offene Umgebung $U = U(p)$, so dass $B := \pi(U)$ offen und $\varphi := \pi|_U : U \rightarrow B$ topologisch ist. Dann ist (U, φ) ein komplexes Koordinatensystem. Ist $\psi = \pi|_V$ ein anderes Koordinatensystem, so gilt $\varphi(x) = \psi(x) = \pi(x) =: \mathbf{z}$ und

$$\varphi \circ \psi^{-1}(\mathbf{z}) = \varphi(x) = \mathbf{z}$$

für $x \in U \cap V$. Deshalb sind die Koordinatensysteme holomorph verträglich, und wir erhalten eine komplexe Struktur auf G . Man kann beweisen, dass G eine abzählbare Basis besitzt (Grauert, 1955). Also ist G eine n -dimensionale komplexe Mannigfaltigkeit. Das Paar (G, π) nennt man ein **Riemannsches Gebiet** über \mathbb{C}^n .

Sei X eine n -dimensionale komplexe Mannigfaltigkeit.

Definition

Eine komplexe Funktion f auf einer offenen Teilmenge $B \subset X$ heißt **holomorph**, falls es zu jedem $p \in B$ ein Koordinatensystem (U, φ) in p gibt, so dass $f \circ \varphi^{-1} : \varphi(U \cap B) \rightarrow \mathbb{C}$ holomorph ist.

Sind z_1, \dots, z_n komplexe Koordinaten bezüglich (U, φ) , so ist

$$(z_1, \dots, z_n) \mapsto f \circ \varphi^{-1}(z_1, \dots, z_n)$$

eine holomorphe Funktion im herkömmlichen Sinne. Ist $z_\nu = z_\nu(w_1, \dots, w_n)$, wobei w_1, \dots, w_n die komplexen Koordinaten bezüglich eines Koordinatensystems (V, ψ) sind, so ist auch

$$f \circ \psi^{-1}(w_1, \dots, w_n) = f \circ \varphi^{-1}(z_1(w_1, \dots, w_n), \dots, z_n(w_1, \dots, w_n))$$

holomorph. Also ist die Definition der Holomorphie unabhängig vom Koordinatensystem. Wir bezeichnen die Menge der holomorphen Funktionen auf B mit $\mathcal{O}(B)$. Sie ist eine \mathbb{C} -Algebra mit Eins-Element.

5.2. Identitätssatz

Sei X zusammenhängend. Sind f, g zwei holomorphe Funktionen auf X , die auf einer nicht leeren offenen Teilmenge $U \subset X$ übereinstimmen, so ist $f = g$.

BEWEIS: Sei $W = \{x \in X : f(x) = g(x)\}$. Dann ist $U \subset W$, also $\overset{\circ}{W} \neq \emptyset$. Wir nehmen an, dass es einen Randpunkt x_0 von $\overset{\circ}{W}$ in X gibt. Sei (U, φ) ein Koordinatensystem in x_0 mit $\varphi(x_0) = \mathbf{0}$. Dann müssen alle Ableitungen von $f \circ \varphi^{-1}$ und $g \circ \varphi^{-1}$ in $\mathbf{0}$ übereinstimmen. Folglich sind die Potenzreihen dieser Funktionen im Nullpunkt gleich. Aber dann ist $f = g$ auf einer ganzen Umgebung von x_0 , und das ist ein Widerspruch. Das zeigt, dass $W = X$ offen sein muss. ■

5.3. Maximumprinzip

Sei X zusammenhängend, $f \in \mathcal{O}(X)$ und $x_0 \in X$ ein Punkt, in dem $|f|$ ein lokales Maximum annimmt. Dann ist f konstant.

BEWEIS: Die Funktionen f und $g := f(x_0)$ sind beide auf X holomorph. Ist (U, φ) ein Koordinatensystem in x_0 und $B := \varphi(U)$, so ist $f_0 := f \circ \varphi^{-1}$ holomorph auf B , und $|f_0|$ hat ein lokales Maximum in $\mathbf{z}_0 := \varphi(x_0)$. Daher gibt es eine offene Umgebung $B' = B'(\mathbf{z}_0) \subset B$, so dass f_0 auf B' konstant und f auf $U' := \varphi^{-1}(B')$ konstant ist. Also ist $f|_{U'} = g|_{U'}$, und nach dem Identitätssatz ist $f = g$, also f konstant. ■

5.4. Folgerung

Ist X kompakt und zusammenhängend, so ist jede holomorphe Funktion auf X konstant.

BEWEIS: Die stetige Funktion $|f|$ nimmt ihr Maximum in einem Punkt von X an. Dann folgt die Behauptung aus dem Maximumprinzip. ■

Definition

Sei $F : X \rightarrow Y$ eine stetige Abbildung zwischen komplexen Mannigfaltigkeiten. Man nennt F eine **holomorphe Abbildung**, falls es zu jedem $p \in X$ ein Koordinatensystem (U, φ) für X in p und ein Koordinatensystem (V, ψ) für Y in $F(p)$ mit $F(U) \subset V$ gibt, so dass

$$\psi \circ F \circ \varphi^{-1} : \varphi(U) \rightarrow \psi(V)$$

eine holomorphe Abbildung ist.

5.5. Satz

Die Abbildung $F : X \rightarrow Y$ ist genau dann holomorph, wenn für jede offene Teilmenge $V \subset Y$ und jedes $f \in \mathcal{O}(V)$ gilt: $f \circ F \in \mathcal{O}(F^{-1}(V))$.

Der Beweis ist eine leichte Übung. Eine holomorphe Funktion $f : X \rightarrow \mathbb{C}$ ist offensichtlich eine holomorphe Abbildung.

Wenn wir in unseren Definitionen den Körper \mathbb{C} durch \mathbb{R} und das Wort ‘‘holomorph‘‘ durch ‘‘differenzierbar‘‘ ersetzen, so erhalten wir die Kategorie differenzierbarer Mannigfaltigkeiten und differenzierbarer Abbildungen. Aus jeder n -dimensionalen komplexen Mannigfaltigkeit wird eine $2n$ -dimensionale differenzierbare Mannigfaltigkeit, wenn man die komplexe Struktur ‚vergisst‘.

Definition

Eine **biholomorphe Abbildung** $F : X \rightarrow Y$ ist eine topologische Abbildung, so dass F und F^{-1} holomorph sind. Wenn es eine biholomorphe Abbildung zwischen X und Y gibt, dann nennt man die Mannigfaltigkeiten **isomorph** oder **biholomorph äquivalent**, und wir schreiben: $X \cong Y$.

Bemerkung: Ist X eine komplexe Mannigfaltigkeit und (U, φ) ein komplexes Koordinatensystem mit $\varphi(U) = B \subset \mathbb{C}^n$, so ist $\varphi : U \rightarrow B$ eine biholomorphe Abbildung.

Definition

Sei X eine n -dimensionale komplexe Mannigfaltigkeit. Eine Teilmenge $A \subset X$ heißt **analytisch**, wenn es zu jedem Punkt $p \in X$ eine (zusammenhängende) offene Umgebung $U = U(p)$ und endlich viele holomorphe Funktionen f_1, \dots, f_m auf U gibt, so dass gilt:

$$U \cap A = \{q \in U : f_i(q) = 0 \text{ für } i = 1, \dots, m\}.$$

Wir nennen A eine **analytische Hyperfläche**, wenn man immer mit einer einzigen Funktion auskommt.

Aus der Definition folgt, dass A eine abgeschlossene Teilmenge von X ist. Lokal ist eine analytische Menge in X das gleiche wie eine analytische Menge in einer offenen Menge $B \subset \mathbb{C}^n$. Daher können viele Eigenschaften analytischer Mengen im \mathbb{C}^n auf solche in Mannigfaltigkeiten übertragen werden.

Wir wollen jetzt erklären, was reguläre analytische Teilmengen einer Mannigfaltigkeit X sind. Die holomorphen Funktionen f_1, \dots, f_m seien auf einer offenen Teilmenge $U \subset X$ definiert. Außerdem sei $p \in U$ ein Punkt und (V, ψ) ein komplexes Koordinatensystem für X in p . Die Abbildung $\mathbf{f} = (f_1, \dots, f_m) : U \rightarrow \mathbb{C}^m$ ist holomorph, und wir definieren

$$J_{\mathbf{f}}(p; \psi) := \left(\frac{\partial(f_i \circ \psi^{-1})}{\partial z_j}(\psi(p)) \mid \begin{array}{l} i = 1, \dots, m \\ j = 1, \dots, n \end{array} \right).$$

Das ist so etwas wie die Jacobi-Matrix von \mathbf{f} in p , aber diese Matrix hängt vom Koordinatensystem ψ ab. Wegen

$$\begin{aligned} \frac{\partial(f_i \circ \psi^{-1})}{\partial z_j}(\psi(p)) &= \frac{\partial((f_i \circ \varphi^{-1}) \circ (\varphi \circ \psi^{-1}))}{\partial z_j}(\psi(p)) \\ &= \sum_{k=1}^n \frac{\partial(f_i \circ \varphi^{-1})}{\partial w_k}(\varphi(p)) \frac{\partial(w_k \circ \varphi \circ \psi^{-1})}{\partial z_j}(\psi(p)), \end{aligned}$$

gilt:

$$J_{\mathbf{f}}(p; \psi) = J_{\mathbf{f}}(p; \varphi) \cdot J_{\varphi \circ \psi^{-1}}(\psi(p)).$$

Das zeigt:

$$\operatorname{rg}_p(f_1, \dots, f_m) := \operatorname{rg} J_{(f_1, \dots, f_m)}(p; \psi)$$

ist von dem gewählten Koordinatensystem unabhängig.

Definition

Eine analytische Menge $A \subset X$ heißt **regulär (von Codimension d)** in einem Punkt $p \in A$, wenn es eine offene Umgebung $U = U(p) \subset X$ und holomorphe Funktionen f_1, \dots, f_d auf U gibt, so dass gilt:

1. $A \cap U = \{q \in U : f_1(q) = \dots = f_d(q) = 0\}$.
2. $\operatorname{rg}_p(f_1, \dots, f_d) = d$.

Die Zahl $n - d$ nennt man die **Dimension** von A in p .

Ist A in jedem Punkt regulär, so heißt A eine **komplexe Untermannigfaltigkeit**.

5.6. Satz

Eine analytische Menge A ist genau dann regulär von der Codimension d in $p \in A$, wenn es ein komplexes Koordinatensystem (U, φ) für X in p gibt, so dass gilt: $\varphi(U) = B \subset \mathbb{C}^n$ und $\varphi(U \cap A) = \{\mathbf{w} \in B : w_{n-d+1} = \dots = w_n = 0\}$.

BEWEIS: Sei (U, ψ) ein beliebiges Koordinatensystem in p und $W := \psi(U)$. Die lokalen Koordinaten seien mit z_1, \dots, z_n bezeichnet. O.B.d.A. gibt es holomorphe Funktionen f_1, \dots, f_d auf U , so dass gilt:

1. $U \cap A = \{x \in U : f_1(x) = \dots = f_d(x) = 0\}$.
2. $\det \left(\frac{\partial(f_i \circ \psi^{-1})}{\partial z_j}(\psi(p)) \mid \begin{array}{l} i = 1, \dots, d \\ j = n-d+1, \dots, n \end{array} \right) \neq 0$.

Nun sei $\varphi : U \rightarrow \mathbb{C}^n$ definiert durch

$$\varphi(x) := (z_1(x), \dots, z_{n-d}(x), f_1(x), \dots, f_d(x)).$$

Dann ist $\det J_{\varphi \circ \psi^{-1}}(\psi(x)) \neq 0$, für $x \in U$, also $\varphi \circ \psi^{-1}$ biholomorph und damit φ eine Karte. Und es ist $\varphi(A \cap U) = \{\mathbf{w} \in \varphi(U) : w_{n-d+1} = \dots = w_n = 0\}$. ■

Bemerkung: Man kann dann $\tilde{\varphi} := (\varphi_1, \dots, \varphi_{n-d})|_{A \cap U}$ als Karte für A benutzen und erhält auf A die Struktur einer komplexen Mannigfaltigkeit.

Ist f eine holomorphe Funktion auf X , so ist

$$f|_A \circ \tilde{\varphi}^{-1}(w_1, \dots, w_k) = f \circ \varphi^{-1}(w_1, \dots, w_k, 0, \dots, 0)$$

holomorph. Daher ist $f|_A$ eine holomorphe Funktion auf der komplexen Mannigfaltigkeit A .

5.7. Satz

Im \mathbb{C}^n gibt es keine kompakte komplexe Untermannigfaltigkeit positiver Dimension.

BEWEIS: Sei $X \subset \mathbb{C}^n$ eine kompakte zusammenhängende Untermannigfaltigkeit. Dann müssen die Koordinatenfunktionen $z_\nu|_X$ konstant sein, für $\nu = 1, \dots, n$. Das bedeutet, dass X ein einzelner Punkt. Ist X nicht zusammenhängend, so ist X eine endliche Menge. ■

5.8. Beispiel

Sei $F : X \rightarrow Y$ eine holomorphe Abbildung von einer n -dimensionalen Mannigfaltigkeit in eine m -dimensionale Mannigfaltigkeit. Dann betrachten wir

$$G_F := \{(x, y) \in X \times Y : y = F(x)\},$$

den **Graphen** von F .

Sei $p_0 \in X$ ein Punkt und $q_0 := F(p_0) \in Y$. Wir wählen Koordinatensysteme (U, φ) für X in p_0 und (V, ψ) für Y in q_0 , mit $F(U) \subset V$. Dann ist $(U \times V, \varphi \times \psi)$ ein Koordinatensystem für $X \times Y$ in $(p_0, q_0) \in G_F$. Schreiben wir $\psi \circ F = (f_1, \dots, f_m)$, so erhalten wir

$$G_F \cap (U \times V) = \{(\varphi \times \psi)^{-1}(\mathbf{z}, \mathbf{w}) : f_i \circ \varphi^{-1}(\mathbf{z}) - w_i = 0 \text{ für } i = 1, \dots, m\}.$$

Also wird G_F lokal durch die Funktionen $g_i(p, q) := f_i(p) - w_i \circ \psi(q)$ definiert, für $i = 1, \dots, m$. Wegen $\text{rg}_{(p_0, q_0)}(g_1, \dots, g_m) = m$ ist G_F eine n -dimensionale Untermannigfaltigkeit.

Die **Diagonale** $\Delta_X \subset X \times X$ ist ein Spezialfall, gegeben als Graph der Identität: $\Delta_X = \{(x, x') \in X \times X : x = x'\}$.

X und Y seien komplexe Mannigfaltigkeiten der Dimension n bzw. m , $F : X \rightarrow Y$ sei eine holomorphe Abbildung. Ist $F(x) = y$, (U, φ) eine Karte für X in x und (V, ψ) eine Karte für Y in y , so ist der **Rang** von F in x definiert als der Rang der Jacobi-Matrix von $\psi \circ F \circ \varphi^{-1}$ in $\mathbf{z} := \varphi(x)$. Man sieht leicht, dass diese Definition nicht von der Wahl der Karten abhängt. Offensichtlich ist $\text{rg}_x(F) \leq \min(n, m)$. Ist der Rang maximal, so gibt es nur zwei Möglichkeiten:

Definition

Die holomorphe Abbildung $F : X \rightarrow Y$ heißt eine **Immersion**, falls $n := \dim(X) \leq \dim(Y)$ und $\text{rg}_x(F) = n$ für alle $x \in X$ ist. F heißt eine **Submersion**, falls $n \geq m := \dim(Y)$ und $\text{rg}_x(F) = m$ für alle $x \in X$ ist.

Auf Immersionen wollen wir hier nicht näher eingehen, aber Submersionen spielen im Folgenden eine wichtige Rolle.

5.9. Satz

Sei $x_0 \in X$ und $y_0 := F(x_0)$. Dann sind die folgenden Aussagen äquivalent:

1. F ist eine Submersion in x_0 , d.h., es ist $\text{rg}_{x_0}(F) = \dim(Y)$.
2. Es gibt Umgebungen $U = U(x_0) \subset X$ und $V = V(y_0) \subset Y$ mit $F(U) \subset V$, eine Mannigfaltigkeit Z und eine holomorphe Abbildung $G : U \rightarrow Z$, so dass $x \mapsto (F(x), G(x))$ eine biholomorphe Abbildung von U auf eine offene Teilmenge von $V \times Z$ definiert.
3. Es gibt eine offene Umgebung $V = V(y_0) \subset Y$ und eine holomorphe Abbildung $s : V \rightarrow X$ mit $s(y_0) = x_0$ und $F \circ s = \text{id}_V$. (Man nennt s dann einen **lokalen Schnitt** für F .)

BEWEIS: (1) \implies (2) : Wir können uns auf die lokale Situation beschränken und annehmen, dass $U = U(\mathbf{0}) \subset \mathbb{C}^n$ und $V = V(\mathbf{0}) \subset \mathbb{C}^m$ offene Umgebungen sind und $F : U \rightarrow V$ eine holomorphe Abbildung mit $F(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$ und $\text{rg}(J_F(\mathbf{0})) = m$ ist.

Wir schreiben $J_F(\mathbf{0}) = (J'_F(\mathbf{0}), J''_F(\mathbf{0}))$, mit $J'_F(\mathbf{0}) \in M_{m,m}(\mathbb{C})$ und $J''_F(\mathbf{0}) \in M_{m,n-m}(\mathbb{C})$. Nach Wahl geeigneter Koordinaten können wir annehmen, dass $\det J'_F(\mathbf{0}) \neq 0$ ist. Wir definieren eine neue holomorphe Abbildung $\tilde{F} : U \rightarrow V \times \mathbb{C}^{n-m} \subset \mathbb{C}^n$ durch

$$\tilde{F}(\mathbf{z}', \mathbf{z}'') := (F(\mathbf{z}', \mathbf{z}''), \mathbf{z}''), \quad \text{für } \mathbf{z}' \in \mathbb{C}^m, \mathbf{z}'' \in \mathbb{C}^{n-m}.$$

Dann ist

$$J_{\tilde{F}}(\mathbf{0}) = \begin{pmatrix} J'_F(\mathbf{0}) & J''_F(\mathbf{0}) \\ \mathbf{0} & \mathbf{E}_{n-m} \end{pmatrix}, \quad \text{und daher } \det J_{\tilde{F}}(\mathbf{0}) \neq 0.$$

Nach dem Satz über inverse Abbildungen gibt es Umgebungen $\tilde{U}(\mathbf{0}) \subset U$ und $W(\mathbf{0}) \subset \mathbb{C}^n$, so dass $\tilde{F} : \tilde{U} \rightarrow W$ biholomorph ist.

$Z := \mathbb{C}^{n-m}$ ist eine komplexe Mannigfaltigkeit und $G := \text{pr}_2 : \tilde{U} \rightarrow Z$ mit $(\mathbf{z}', \mathbf{z}'') \mapsto \mathbf{z}''$ ist eine holomorphe Abbildung, so dass $(F, G) = \tilde{F}$ biholomorph nahe $\mathbf{0}$ ist.

(2) \implies (3) : Sind U, V, Z und G gegeben, so dass $F(U) \subset V$ und $(F, G) : U \rightarrow W \subset V \times Z$ biholomorph ist, so kann $s : V \rightarrow X$ definiert werden durch

$$s(y) := (F, G)^{-1}(y, G(x_0)).$$

Dann ist $(F, G)(s(y_0)) = (y_0, G(x_0)) = (F, G)(x_0)$ und daher $s(y_0) = x_0$. Außerdem ist $(F, G) \circ s(y) = (F, G) \circ (F, G)^{-1}(y, G(x_0)) = (y, G(x_0))$, also $F \circ s(y) = y$.

(3) \implies (1) : Ist s ein lokaler Schnitt für F mit $s(y_0) = x_0$, dann ist $J_F \cdot J_s$ nahe y_0 die Einheitsmatrix. So folgt unmittelbar, dass J_F eine surjektive Abbildung repräsentiert, dass also $\text{rg}_{x_0}(F) = m$ ist. \blacksquare

5.10. Folgerung

Ist $F : X \rightarrow Y$ eine Submersion, so ist für jedes $y \in Y$ die Faser $F^{-1}(y)$ leer oder eine $(n - m)$ -dimensionale Untermannigfaltigkeit von X .

Ist F zusätzlich surjektiv und $K \subset Y$ eine k -dimensionale Untermannigfaltigkeit, so ist $F^{-1}(K) \subset X$ eine $(n - m + k)$ -dimensionale Untermannigfaltigkeit.

BEWEIS: Wir betrachten einen Punkt $x_0 \in X$. Es sei $M := F^{-1}(y_0)$ die Faser über $y_0 := F(x_0)$. Dann können wir Umgebungen $U = U(x_0) \subset X$, $V = V(y_0) \subset Y$, eine $(n - m)$ -dimensionale Mannigfaltigkeit Z , und eine holomorphe Abbildung $G : U \rightarrow Z$ finden, so dass $(F, G) : U \rightarrow W \subset V \times Z$ biholomorph ist. Folglich ist $M \cap U = (F|_U, G)^{-1}(\{y_0\} \times Z)$ eine Mannigfaltigkeit der Dimension $n - m$.

Ist $K \subset V$ eine k -dimensionale Untermannigfaltigkeit, so ist $F^{-1}(K) \cap U = (F|_U, G)^{-1}(K \times Z)$ eine Mannigfaltigkeit der Dimension $n - m + k$. ■

Sei X eine n -dimensionale komplexe Mannigfaltigkeit und \sim eine Äquivalenzrelation auf X . Sind $x, y \in X$ äquivalent, so schreiben wir $x \sim y$ oder $R(x, y)$. Für $x \in X$ sei

$$X(x) := \{y \in X : y \sim x\} = \{y \in X : R(y, x)\}$$

die Äquivalenzklasse von x in X . Diese Klassen ergeben eine Zerlegung von X in paarweise disjunkte Mengen. Die Menge X/R aller Äquivalenzklassen nennen wir den **topologischen Quotienten** von X modulo R .

Sei $\pi : X \rightarrow X/R$ die kanonische Projektion, gegeben durch $\pi : x \mapsto X(x)$. Dann wird X/R mit der feinsten Topologie versehen, so dass π stetig wird. Das bedeutet, dass eine Menge $U \subset X/R$ genau dann offen ist, wenn $\pi^{-1}(U) \subset X$ offen ist. Wir nennen diese Topologie die **Quotiententopologie**.

Eine Menge $A \subset X$ heißt **saturiert** bezüglich der Relation R , falls gilt:

$$\pi^{-1}(\pi(A)) = A.$$

5.11. Satz

1. A saturiert $\iff A = \bigcup_{x \in A} X(x)$.
2. Ist $U \subset X/R$ beliebig, so ist $\widehat{U} := \pi^{-1}(U)$ saturiert.
3. Ist $W \subset X$ offen und saturiert, so ist $\pi(W) \subset X/R$ offen.

Trivial!

5.12. Satz

Sei Z ein beliebiger topologischer Raum. Eine Abbildung $f : X/R \rightarrow Z$ ist genau dann stetig, wenn $f \circ \pi : X \rightarrow Z$ stetig ist.

Die Aussage ist ebenfalls trivial, da ja $(f \circ \pi)^{-1}(U) = \pi^{-1}(f^{-1}(U))$ ist.

Wir wollen nun X/R so mit der Struktur einer komplexen Mannigfaltigkeit versehen, dass π holomorph wird. Auf jeden Fall muss X/R dann ein Hausdorff-Raum sein. Was kann man noch herausfinden? Ist $\varphi : U \rightarrow \mathbb{C}^k$ ein komplexes Koordinatensystem für X/R , so ist $\widehat{U} := \pi^{-1}(U)$ eine offene saturierte Menge in X und $\mathbf{f} := \varphi \circ \pi : \widehat{U} \rightarrow \mathbb{C}^k$ muss eine holomorphe Abbildung mit $\mathbf{f}^{-1}(\mathbf{f}(x)) = \pi^{-1}(\pi(x)) = X(x)$ werden. Die Fasern von \mathbf{f} müssen also Äquivalenzklassen werden, und die Äquivalenzklassen müssen daher analytische Mengen sein.

Wenn π sogar zu einer Submersion wird, dann ist $\text{rg}_x(\mathbf{f}) = k$ für jedes $x \in \widehat{U}$, und die Fasern (und damit die Äquivalenzklassen) sind $(n - k)$ -dimensionale Mannigfaltigkeiten. Wir zeigen jetzt, dass diese Bedingungen tatsächlich auch hinreichend für die Existenz einer geeigneten komplexen Struktur auf X/R sind.

Sei X eine n -dimensionale komplexe Mannigfaltigkeit und $\mathcal{Z} = \{Z_\iota : \iota \in I\}$ eine Zerlegung von X in d -dimensionale analytische Mengen. Für $x \in X$ sei $\iota(x) \in I$ der eindeutig bestimmte Index mit $x \in Z_{\iota(x)}$. Dann gibt es eine Äquivalenzrelation R auf X , so dass die Äquivalenzklasse $X(x)$ genau die analytische Menge $Z_{\iota(x)}$ ist. Wir betrachten den topologischen Quotienten X/R und die kanonische Projektion $\pi : X \rightarrow X/R$ und nehmen an, dass folgende Bedingungen erfüllt sind:

1. X/R ist ein Hausdorff-Raum.
2. Zu jedem $x_0 \in X$ gibt es eine saturierte offene Umgebung \widehat{U} von $X(x_0)$ in X und eine holomorphe Abbildung $\mathbf{f} : \widehat{U} \rightarrow \mathbb{C}^{n-d}$, so dass gilt
 - (a) $\mathbf{f}^{-1}(\mathbf{f}(x)) = X(x)$ für alle $x \in \widehat{U}$.
 - (b) $\text{rg}_x(\mathbf{f}) = n - d$ für $x \in \widehat{U}$.

5.13. Satz

Unter den obigen Bedingungen trägt X/R eine eindeutig bestimmte Struktur einer $(n - d)$ -dimensionalen komplexen Mannigfaltigkeit, so dass $\pi : X \rightarrow X/R$ eine holomorphe Submersion ist.

BEWEIS: Sei $x_0 \in X$ gegeben. Dann gibt es eine offene Umgebung \widehat{U} von $X(x_0)$ in X mit $\pi^{-1}(\pi(\widehat{U})) = \widehat{U}$ und eine Submersion $\mathbf{f} : \widehat{U} \rightarrow \mathbb{C}^{n-d}$, deren Fasern Äquivalenzklassen $X(x)$ sind. Ist $\mathbf{z}_0 := \mathbf{f}(x_0)$, so gibt es eine offene Umgebung $W = W(\mathbf{z}_0) \subset \mathbb{C}^{n-d}$ und einen holomorphen Schnitt $s : W \rightarrow \widehat{U}$ (mit $s(\mathbf{z}_0) = x_0$ und $\mathbf{f} \circ s = \text{id}_W$). Für $\mathbf{z} \in W$ gilt $\mathbf{f}^{-1}(\mathbf{z}) = X(s(\mathbf{z}))$ und daher

$$\pi^{-1}(\pi(s(W))) = \bigcup_{\mathbf{z} \in W} X(s(\mathbf{z})) = \bigcup_{\mathbf{z} \in W} \mathbf{f}^{-1}(\mathbf{z}) = \mathbf{f}^{-1}(W).$$

Da dies eine offene Menge ist, ist auch $\pi(s(W)) \subset X/R$ offen. Wir definieren ein komplexes Koordinatensystem $\varphi : \pi(s(W)) \rightarrow \mathbb{C}^{n-d}$ durch

$$\varphi(\pi(s(\mathbf{z}))) := \mathbf{z}.$$

Dann ist $\varphi(\pi(x)) = \mathbf{f}(x)$. Also ist φ wohldefiniert und stetig. φ ist auch bijektiv, mit $\varphi^{-1}(\mathbf{z}) = \pi(s(\mathbf{z}))$, und deshalb ein Homöomorphismus.

Sei nun ψ ein anderes Koordinatensystem, gegeben durch $\psi(\pi(t(\mathbf{z}))) := \mathbf{z}$, wobei t ein lokaler Schnitt zu einer geeigneten Submersion \mathbf{g} ist. Dann folgt:

$$\varphi \circ \psi^{-1}(\mathbf{z}) = \varphi(\pi(t(\mathbf{z}))) = \mathbf{f}(t(\mathbf{z})).$$

Die Koordinatentransformationen sind holomorph. ■

Beispiele:

A) Tori.

Sei $\{\omega_1, \dots, \omega_{2n}\}$ eine reelle Basis des \mathbb{C}^n . Dann ist

$$\Gamma := \mathbb{Z}\omega_1 + \dots + \mathbb{Z}\omega_{2n}$$

eine diskrete Untergruppe der additiven Gruppe \mathbb{C}^n . Man nennt Γ ein **Gitter**.

Zwei Punkte $\mathbf{z}, \mathbf{w} \in \mathbb{C}^n$ heißen *äquivalent* (bzgl. Γ), falls $\mathbf{z} - \mathbf{w} \in \Gamma$ ist. Die Äquivalenzklasse von $\mathbf{z} \in \mathbb{C}^n$ ist die Menge $[\mathbf{z}] := \mathbf{z} + \Gamma$. Als diskrete Menge ist $[\mathbf{z}]$ analytisch. Die Menge $T^n := \mathbb{C}^n/\Gamma$ aller Äquivalenzklassen nennt man einen ***n*-dimensionalen komplexen Torus**. Die Abbildung $\pi_T : \mathbb{C}^n \rightarrow T^n$ mit $\pi_T(\mathbf{z}) := [\mathbf{z}]$ nennt man die *kanonische Restklassen-Abbildung*. Wir versehen T^n mit der Quotiententopologie. Eine Menge $U \subset T^n$ ist dann *offen*, falls $\pi_T^{-1}(U)$ eine offene Teilmenge des \mathbb{C}^n ist.

5.14. Satz

Der Torus T^n ist ein Hausdorff-Raum.

BEWEIS: Zunächst stellen wir fest: Ist $U \subset \mathbb{C}^n$ offen, so ist auch

$$\pi_T^{-1}\pi_T(U) = \{\mathbf{z} : \exists \mathbf{w} \in U \text{ mit } \mathbf{z} - \mathbf{w} \in \Gamma\} = \bigcup_{\omega \in \Gamma} (\omega + U)$$

offen. Also ist $\pi_T(U)$ offen in T^n .

Gegeben seien nun zwei Punkte $x_1 = \pi_T(\mathbf{z}_1) \neq \pi_T(\mathbf{z}_2) = x_2$. Dann gibt es ein $\mathbf{w} \in \Gamma$ und reelle Zahlen $0 \leq t_\nu < 1$, die nicht alle verschwinden, so dass gilt:

$$\mathbf{z}_1 - \mathbf{z}_2 = \sum_{\nu=1}^{2n} t_\nu \omega_\nu + \mathbf{w}.$$

O.B.d.A. sei $\mathbf{w} = \mathbf{0}$ und $t_1 \neq 0$. Dann gibt es ein $\varepsilon > 0$, so dass $2\varepsilon < t_1 < 1 - 2\varepsilon$ ist. Sei

$$U := \{\mathbf{u} = \sum_{\nu=1}^{2n} u_\nu \omega_\nu : |u_\nu| < \varepsilon \text{ für alle } \nu\}.$$

Dann ist U eine offene Umgebung des Nullpunktes im \mathbb{C}^n , $U_1 := \mathbf{z}_1 + U$ eine Umgebung von \mathbf{z}_1 und $U_2 := \mathbf{z}_2 + U$ eine Umgebung von \mathbf{z}_2 im \mathbb{C}^n . Wir nehmen an, es ist $\pi_T(U_1) \cap \pi_T(U_2) \neq \emptyset$. Dann gibt es Punkte $\mathbf{u}', \mathbf{u}'' \in U$, so dass $\mathbf{z}' = \mathbf{z}_1 + \mathbf{u}' \in U_1$ und $\mathbf{z}'' = \mathbf{z}_2 + \mathbf{u}'' \in U_2$ äquivalent sind, also

$$\sum_{\nu=1}^{2n} t_\nu \omega_\nu + (\mathbf{u}' - \mathbf{u}'') = (\mathbf{z}_1 - \mathbf{z}_2) + (\mathbf{u}' - \mathbf{u}'') = \mathbf{z}' - \mathbf{z}'' \in \Gamma.$$

Stellt man beide Seiten als Linearkombination der ω_i dar, so erhält man auf der rechten Seite ganzzahlige Koeffizienten, auf der linken Seite aber bei ω_1 einen Koeffizienten der Gestalt $t_1 + u'_1 - u''_1$ mit $|u'_1| < \varepsilon$ und $|u''_1| < \varepsilon$, also

$$0 < t_1 - 2\varepsilon \leq t_1 - |u'_1 - u''_1| \leq |t_1 + u'_1 - u''_1| \leq t_1 + |u'_1 - u''_1| \leq t_1 + 2\varepsilon < 1.$$

Das ist ein Widerspruch. Also ist $\pi_T(U_1) \cap \pi_T(U_2) = \emptyset$. ■

Als Bild der kompakten Menge

$$\bar{P} := \left\{ \mathbf{z} = \sum_{\nu=1}^{2n} t_\nu \omega_\nu : 0 \leq t_\nu \leq 1 \text{ für alle } \nu \right\}$$

ist der Torus T^n kompakt. Die Abbildung

$$t_1 \omega_1 + \cdots + t_{2n} \omega_{2n} \mapsto (e^{2\pi i t_1}, \dots, e^{2\pi i t_{2n}})$$

induziert einen Homöomorphismus $T^n \rightarrow \underbrace{S^1 \times \cdots \times S^1}_{2n \text{ mal}}$.

Sei $\mathbf{x}_0 = \pi_T(\mathbf{z}_0) \in T^n$ und $U := \left\{ \mathbf{z} = \mathbf{z}_0 + \sum_{\nu=1}^{2n} t_\nu \omega_\nu : -1/2 < t_\nu < 1/2 \text{ für alle } \nu \right\}$

ein offenes „Periodenparallelogramm“ um den Punkt \mathbf{z}_0 . Dann ist $\hat{U} := \pi_T^{-1}(\pi_T(U))$ eine offene und saturierte Umgebung von $(\pi_T)^{-1}(\mathbf{x}_0)$.

Sei $\mathbf{f} : \hat{U} \rightarrow \mathbb{C}^n$ definiert durch $\mathbf{f}(\mathbf{z}) := \mathbf{z} - \omega$, für $\mathbf{z} \in \omega + U$ und $\omega \in \Gamma$. Dann ist \mathbf{f} holomorph, $\mathbf{f}^{-1}(\mathbf{f}(\mathbf{z})) = \mathbf{f}^{-1}(\mathbf{z} - \omega) = \mathbf{z} + \Gamma$ und $\text{rg}_{\mathbf{z}}(\mathbf{f}) = n$ für $\mathbf{z} \in \hat{U}$.

Es gibt also auf T^n die Struktur einer n -dimensionalen komplexen Mannigfaltigkeit, so dass π_T eine Submersion (und deshalb lokal biholomorph) ist. Komplexe Koordinaten $\varphi : \pi_T(U) \rightarrow \mathbb{C}^n$ erhält man durch $\varphi([\mathbf{z}]) := \mathbf{f}(\mathbf{z})$.

B) Hopf-Mannigfaltigkeiten.

Sei $\varrho > 1$ eine feste reelle Zahl und $n > 1$. Zwei Punkte $\mathbf{z}_1, \mathbf{z}_2 \in X := \mathbb{C}^n \setminus \{\mathbf{0}\}$ werden *äquivalent* genannt, falls gilt:

$$\exists k \in \mathbb{Z} \text{ mit } \mathbf{z}_2 = \varrho^k \cdot \mathbf{z}_1.$$

Den topologischen Quotienten $H := X / \sim$ nennt man eine **Hopf-Mannigfaltigkeit**. Wie im Falle der Tori zeigt man, dass H eine komplexe Mannigfaltigkeit und die kanonische Projektion $\pi_H : X \rightarrow H$ eine Submersion ist.

Ist $r > 0$, so nennt man die Menge

$$U_r := \{ \mathbf{z} \in \mathbb{C}^n : r < \|\mathbf{z}\| < \varrho r \}$$

einen *Fundamentaltbereich*. $\pi_H|_{U_r} : U_r \rightarrow \pi_H(U_r)$ ist ein Homöomorphismus, die Umkehrabbildung eine komplexe Karte.

C) Projektive Räume.

In $X := \mathbb{C}^{n+1} \setminus \{\mathbf{0}\}$ betrachten wir die Äquivalenzrelation

$$\mathbf{z} \sim \mathbf{w} : \iff \exists \lambda \in \mathbb{C}^* \text{ mit } \mathbf{w} = \lambda \mathbf{z}.$$

Die Äquivalenzklasse von \mathbf{z} ist die „gelochte“ Gerade $L_{\mathbf{z}} = \mathbb{C}\mathbf{z} \setminus \{\mathbf{0}\}$ durch \mathbf{z} und den Ursprung. Das ist offensichtlich eine analytische Menge in X .

Definition

Die Menge $\mathbb{P}^n := (\mathbb{C}^{n+1} \setminus \{\mathbf{0}\}) / \sim$ der Äquivalenzklassen nennt man den n -dimensionalen **komplex-projektiven Raum**.

$\pi : \mathbb{C}^{n+1} \setminus \{\mathbf{0}\} \rightarrow \mathbb{P}^n$ sei die kanonische Projektion, mit $\pi(\mathbf{z}) := L_{\mathbf{z}}$.

Sind zwei Punkte $\mathbf{z} = (z_0, \dots, z_n)$, $\mathbf{w} = (w_0, \dots, w_n)$ gegeben, so gilt:

$$\begin{aligned} \pi(\mathbf{z}) = \pi(\mathbf{w}) &\iff \exists \lambda \in \mathbb{C}^* \text{ mit } w_i = \lambda z_i \text{ für } i = 0, \dots, n \\ &\iff \frac{w_i}{w_j} = \frac{z_i}{z_j} \text{ für alle } i, j \text{ für die die Brüche definiert sind.} \end{aligned}$$

Also bestimmt $\pi(\mathbf{z})$ zwar nicht die Einträge z_j , wohl aber die Verhältnisse $z_i : z_j$. Deshalb bezeichnen wir den Punkt $x = \pi(z_0, \dots, z_n)$ mit $(z_0 : \dots : z_n)$ und nennen die Zahlen z_0, \dots, z_n die **homogenen Koordinaten** von x . Sind z_0, \dots, z_n homogene Koordinaten von x , so auch $\lambda z_0, \dots, \lambda z_n$ für jedes $\lambda \in \mathbb{C}^*$.

Ist $W \subset X$ eine offene Menge, so ist $\pi^{-1}(\pi(W)) = \bigcup_{\lambda \in \mathbb{C}^*} \lambda \cdot W$ eine saturierte offene Menge in X und daher $\pi(W)$ offen in \mathbb{P}^n . Das trifft z.B. auf

$$\widehat{U}_i := \{\mathbf{z} = (z_0, \dots, z_n) \in \mathbb{C}^{n+1} \setminus \{\mathbf{0}\} : z_i \neq 0\} \subset X, \quad i = 0, \dots, n,$$

zu. Die Mengen $U_i := \pi(\widehat{U}_i)$ bilden eine offene Überdeckung von \mathbb{P}^n .

Dass der \mathbb{P}^n ein Hausdorff-Raum ist, werden wir weiter unten zeigen.

Ist nun ein Punkt $\mathbf{z}_0 = (z_0^{(0)}, \dots, z_n^{(0)}) \in X$ gegeben, so gibt es einen Index i mit $z_i^{(0)} \neq 0$, und \mathbf{z}_0 liegt in \widehat{U}_i . Wir definieren $\mathbf{f}_i : \widehat{U}_i \rightarrow \mathbb{C}^n$ durch

$$\mathbf{f}_i(z_0, \dots, z_n) := \left(\frac{z_0}{z_i}, \dots, \frac{z_{i-1}}{z_i}, \frac{z_{i+1}}{z_i}, \dots, \frac{z_n}{z_i} \right).$$

Dann gilt:

$$\begin{aligned} \mathbf{f}_i^{-1}(\mathbf{f}_i(\mathbf{z})) &= \left\{ \mathbf{w} \in \widehat{U}_i : \frac{w_j}{w_i} = \frac{z_j}{z_i} \text{ für } j \neq i \right\} \\ &= \left\{ \mathbf{w} \in \widehat{U}_i : \mathbf{w} = \frac{w_i}{z_i} \cdot \mathbf{z} \right\} = \pi^{-1}(\pi(\mathbf{z})). \end{aligned}$$

Ist ein Punkt $\mathbf{u} = (u_0, \dots, u_n) \in \widehat{U}_i$ gegeben, so definieren wir einen holomorphen Schnitt $s : \mathbb{C}^n \rightarrow \widehat{U}_i$ durch $s(z_1, \dots, z_n) := (u_i z_1, \dots, u_i z_i, u_i, u_i z_{i+1}, \dots, u_i z_n)$. Dann ist

$$s\left(\frac{u_0}{u_i}, \dots, \frac{u_{i-1}}{u_i}, \frac{u_{i+1}}{u_i}, \dots, \frac{u_n}{u_i}\right) = (u_0, \dots, u_n),$$

und

$$\mathbf{f}_i \circ s(z_1, \dots, z_n) = (z_1, \dots, z_n).$$

Also ist \mathbf{f}_i eine Submersion und $\text{rg}_{\mathbf{z}}(\mathbf{f}_i) = n$ für alle \mathbf{z} .

Es ist $U_i = \{(z_0 : \dots : z_n) \in \mathbb{P}^n : z_i \neq 0\}$. Wir definieren $\varphi_i : U_i \rightarrow \mathbb{C}^n$ durch

$$\varphi_i(z_0 : \dots : z_n) = \left(\frac{z_0}{z_i}, \dots, \frac{\widehat{z}_i}{z_i}, \dots, \frac{z_n}{z_i}\right),$$

Dann ist $\varphi_i \circ \pi = \mathbf{f}_i$, also φ_i stetig.

Außerdem ist φ_i bijektiv, wie man durch Angabe der Umkehrabbildung

$$\varphi_i^{-1}(w_1, \dots, w_n) := \pi(w_1, \dots, w_i, 1, w_{i+1}, \dots, w_n) = (w_1 : \dots : w_i : 1 : w_{i+1} : \dots : w_n)$$

sofort sieht. Offensichtlich ist φ_i^{-1} stetig, also φ_i ein Homöomorphismus.

Wir müssen noch zeigen, dass der \mathbb{P}^n ein Hausdorffraum ist.

Dazu seien $x = (z_0 : \dots : z_n)$ und $y = (w_0 : \dots : w_n)$ gegeben, $x \neq y$. Liegen beide Punkte in einer der Mengen $U_i \cong \mathbb{C}^n$, so besitzen sie selbstverständlich disjunkte Umgebungen. Wir müssen also nur den Fall betrachten, dass es kein i mit $x, y \in U_i$ gibt. Dann ist $z_i w_i = 0$ für alle i . O.B.d.A sei

$$x = (1 : z_1 : \dots : z_k : 0 : \dots : 0) \quad \text{und} \quad y = (0 : 0 : \dots : 0 : w_{k+1} : \dots : w_{n-1} : 1).$$

Ist $0 < \varepsilon < 1$, so sind

$$U := \{(1 : t_1 : \dots : t_n) : |t_n| < \varepsilon\} \subset U_0$$

und

$$V := \{(s_1 : \dots : s_n : 1) : |s_1| < \varepsilon\} \subset U_n$$

offene Umgebungen von x bzw. y .

Sei nun $z = (1 : t_1 : \dots : t_n)$ ein beliebiger Punkt von U . Ist $t_n = 0$, so kann z nicht in V liegen. Ist $t_n \neq 0$, so ist

$$z = \left(\frac{1}{t_n} : \frac{t_1}{t_n} : \dots : 1\right) \quad \text{mit} \quad \left|\frac{1}{t_n}\right| > \frac{1}{\varepsilon} > 1,$$

also auch in diesem Falle $z \notin V$. Damit ist $U \cap V = \emptyset$ und das Hausdorff-Axiom erfüllt. Insbesondere ist nun gezeigt, dass der \mathbb{P}^n eine n -dimensionale komplexe Mannigfaltigkeit ist. Die oben konstruierten Abbildungen φ_i sind komplexe Karten und π ist eine (holomorphe) Submersion. Weil $\pi|_{S^{2n+1}}$ surjektiv ist, ist der \mathbb{P}^n kompakt.

Die Kartenumgebung

$$U_0 = \{(z_0 : \dots : z_n) \in \mathbb{P}^n : z_0 \neq 0\} = \{(1 : t_1 : \dots : t_n) : (t_1, \dots, t_n) \in \mathbb{C}^n\}$$

ist auf kanonische Weise biholomorph äquivalent zum \mathbb{C}^n . Wir nennen U_0 einen **af-finen Teil** des \mathbb{P}^n . Wenn wir U_0 aus dem \mathbb{P}^n entfernen, erhalten wir die sogenannte **unendlich ferne (projektive) Hyperebene**

$$\begin{aligned} H_0 &= \{(z_0 : \dots : z_n) \in \mathbb{P}^n : z_0 = 0\} \\ &= \{(0 : t_1 : \dots : t_n) : (t_1, \dots, t_n) \in \mathbb{C}^n \setminus \{\mathbf{0}\}\}. \end{aligned}$$

Sie hat die Struktur eines $(n - 1)$ -dimensionalen komplex-projektiven Raumes. Setzen wir diesen Prozess fort, so erhalten wir

$$\begin{aligned} \mathbb{P}^n &= \mathbb{C}^n \cup \mathbb{P}^{n-1}, \\ \mathbb{P}^{n-1} &= \mathbb{C}^{n-1} \cup \mathbb{P}^{n-2}, \\ &\vdots \\ \mathbb{P}^2 &= \mathbb{C}^2 \cup \mathbb{P}^1. \end{aligned}$$

Wir müssen nur noch $\mathbb{P}^1 = \{(z_0 : z_1) : (z_0, z_1) \in \mathbb{C}^2 \setminus \{\mathbf{0}\}\}$ studieren. Aber das ist die Vereinigung von $\mathbb{C} = \{(1 : t) : t \in \mathbb{C}\}$ mit $\infty := (0 : 1)$, wenn wir $t = z_1/z_0$ setzen. In einer Umgebung von ∞ haben wir die komplexen Koordinaten $z_0/z_1 = 1/t$. Also ist $\mathbb{P}^1 = \overline{\mathbb{C}} = \mathbb{C} \cup \{\infty\}$ die Riemann'sche Zahlenkugel.

Die Hyperebene H_0 ist eine komplexe Untermannigfaltigkeit der Codimension 1, gegeben durch

$$H_0 \cap U_i = \left\{ (z_0 : \dots : z_n) \in U_i : \frac{z_0}{z_i} = 0 \right\}.$$